

کنترل PID ، نوع نمایشگر تکی اقتصادی

ویژگی ها:

- * تحقق کنترل دمای آب با الگوریتم کنترل PID جدید و نمونه برداری سرعت بالای ۱۰۰ میلی ثانیه
- * قابلیت انتخاب رله خروجی یا خروجی SSR به صورت داخلی: دستیابی به کنترل فاز و کنترل سیکل با خروجی SSR (فانکشن SSRP)
- * افزایش فوق العاده دید با استفاده از نمایشگر عریض
- * ذخیره فضای نصب با طراحی کمپکت: تقریباً ۳۸٪ در مقایسه با مدل های موجود کاهش یافته است
- * قابلیت نشان دادن انحراف SV/PV



لطفاً پیش از استفاده دقتوجه احتیاط به منظور اینمی خود را مطالعه نمایید.



اطلاعات سفارش:

TC4S-14R	خروجی کنترلی	N	نمایشگر - فاقد خروجی کنترلی
		R	خروجی کنترل رله + خروجی درایو SSR (*1)
	منبع تغذیه	2	۲۴ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز - ۲۴-۴۸ ولت مستقیم
		4	۱۰۰-۲۴ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز
	خروجی آلام	N	فاقد خروجی آلام
		1	خروجی آلام ۱
		2	خروجی آلام ۱ و آلام ۲ (*2)
اندازه		S	نوع ترمینال بلک
		SP	نوع پلاگ ۱۱ پین (*3)
		Y	DIN W48×H48mm
		M	DIN W72×H72mm
		H	DIN W48×H96mm
		W	DIN W96×H48mm
رقم		L	DIN W96×H96mm
		4	(۹۹۹۹ رقم)
نوع تنظیم		C	تنظیمات با سوییچ لمسی
	قطعه	T	کنترل کننده دما

(*) در صورتی که مدل تجهیز از نوع ولتاژ متناوب باشد، متد خروجی درایو SSR قابل انتخاب است.(کنترل ON/OFF، سیکل، فاز)

(**) برای مدل TC4SP, TC4Y غیر فعال است.

(***) سوکت ۱۱ پین برای TC4SP فروش جداگانه

مشخصات:

سری	TC4S	TC4SP	TC4Y	TC4M	TC4W	TC4H	TC4L
منبع تغذیه	توان AC			۱۰۰-۲۴ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز			
	توان AC/DC			۲۴ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز - ۲۴-۴۸ ولت مستقیم			
رنج ولتاژ مجاز				۱۱۰ تا ۹۰ درصد ولتاژ نامی			
توان مصرفی	توان AC			ماکریم ۵ ولت آمپر (۱۰۰ تا ۲۴۰ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز)			
	توان AC/DC			ماکریم ۵ ولت آمپر (۲۴ ولت متناوب، ۵۰/۶۰ هرتز) - ماکریم ۳ وات (۲۴ تا ۴۸ ولت مستقیم)			
روش نمایش				دیود ۷ سگمنت(قرمز) - دیگر نمایشگرهای LED (سبز و قرمز و زرد)			
اندازه کاراکتر	7.0×15.0mm	7.4×15.0mm	9.5×20.0mm	9.5×20.0mm	7.0×14.6mm	11.0×22.0mm	
نوع ورودی	RTD	DPt100Ω, Cu50Ω		ماکریم مقاومت خط مجاز ۵ اهم به ازای هر سیم می باشد			
	ترموکوپل	K (CA), J (IC), L (IC)					
در دمای اناق (-۵-۲۳+ درجه سانتی گراد): PV مثبت و منفی ۰.۵٪. ۰ یا ۱٪ درجه سانتیگراد، بالاتر را انتخاب کنید، مشتبث منفی ۱ رقم	RTD						
	ترموکوپل			خارج از رنج دمای اناق: PV مثبت و منفی ۰.۵٪. ۰ یا ۳٪ درجه سانتیگراد، بالاتر را انتخاب کنید، مشتبث منفی ۱ رقم اعشار			
برای مدل TC4SP مشتبث و منفی ۱ درجه سانتی گراد به استاندارد دقت اضافه کنید.	RTD						
	ترموکوپل						

(*) ترموکوپل L و RTD CU50 اهم:

* در دمای اناق (-۵-۲۳+ درجه): PV مثبت و منفی ۰.۵٪. ۰ یا ۱٪ درجه سانتی گراد، بالاتر را انتخاب کنید، مشتبث منفی ۱ رقم اعشار

* خارج از رنج دمای اناق: PV مثبت و منفی ۰.۵٪. ۰ یا ۳٪ درجه سانتی گراد، بالاتر را انتخاب کنید، مشتبث منفی ۱ رقم اعشار

* برای مدل TC4SP مشتبث و منفی ۱ درجه سانتی گراد به استاندارد دقت اضافه کنید.

کنترل PID اقتصادی

مشخصات:

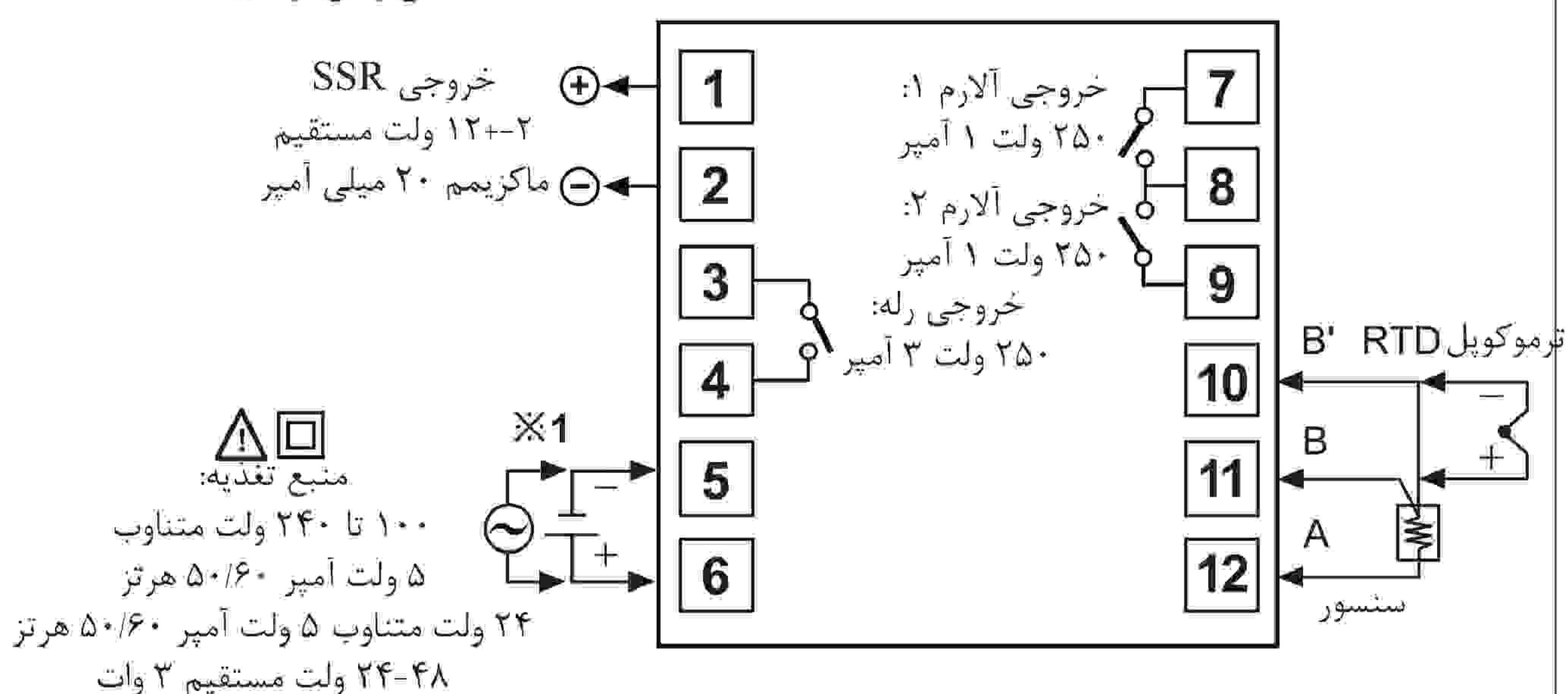
سری	TC4S	TC4SP	TC4Y	TC4M	TC4W	TC4H	TC4L
خروجی کنترلی	رله			۲۵۰ ولت متناوب ۳ آمپر			
SSR				۱۲۰-۲ ولت مستقیم، ماکزیمم ۲۰ میلی آمپر			
خروجی آلام		۲۵۰ ولت متناوب ۱ آمپر (مدل های TC4SP, TC4Y)	۲۵۰ ولت متناوب ۱ آمپر (آلام)				
متده کنترل		ON/OFF - کنترل: تناسبی، تناسبی انتگرالی، تناسبی مشتق گیر، تناسبی انتگرالی مشتق گیر					
هیسترزیس			۱ تا ۱۰۰ درجه سانتی گراد/فارنهایت (۰.۱ تا ۰.۱۰ درجه سانتی گراد/فارنهایت)				
(P) باند تناسبی				۹۹۹.۹ درجه سانتی گراد/فارنهایت	۰.۱ تا ۰.۱ درجه سانتی گراد/فارنهایت		
(I) زمان انتگرال گیری				۹۹۹.۹ ثانیه	۰ تا ۹۹۹.۹ ثانیه		
(D) زمان مشتق گیری				۹۹۹.۹ ثانیه	۰ تا ۹۹۹.۹ ثانیه		
(T) دوره تناوب کنترل				۰.۵ ثانیه	۰.۵ تا ۱۲۰ ثانیه		
ریست دستی				۰ درصد	۰ تا ۱۰۰ درصد		
دوره تناوب نمونه برداری				۱۰۰ میلی ثانیه	۰.۷۵ میلی ثانیه		
تحمل دی الکتریک	توان متناوب			۲۰۰۰ ولت متناوب ۵۰/۶۰ هرتز، ۱ دقیقه (بین ترمینال ورودی و ترمینال قدرت)			
	توان متناوب/مستقیم			۱۰۰۰ ولت متناوب ۵۰/۶۰ هرتز، ۱ دقیقه (بین ترمینال ورودی و ترمینال قدرت)			
لرزش				دامتنه ۰.۷۵ میلی متر در فرکانس بین ۵ تا ۵۵ هرتز در راستای محورهای X, Y, Z به مدت ۲ ساعت			
سیکل عمر	مکانیکی			خروجه: بیش از ۵ میلیون بار - آلام ۱ و ۲: بیش از ۵ میلیون بار			
رله	الکتریکی			خروجه: بیش از ۲۰۰ هزار بار (۲۵۰ ولت متناوب ۳ آمپر تحت بار اهمی)			
	مقاومت عایقی			آلام ۱ و ۲: بیش از ۳۰۰ هزار بار (۲۵۰ ولت متناوب ۱ آمپر تحت بار اهمی)			
	مقاومت در برابر نویز			حداقل ۱۰۰ مگا اهم (در تست مگر با ۵۰۰ ولت مستقیم)			
	ماندگاری حافظه			۲-+ کیلو ولت در فاز R - فاز S نویز موج مربعی با عرض پالس ۱ میکروثانیه بوسیله شبیه ساز نویز			
محیط	دما			۱۰۰ سال (در صورت استفاده از حافظه نیمه رسانای غیر فرار)			
	دما			۱۰ تا ۵۰ درجه سانتی گراد - ابزار: ۲۰-۱۰ درجه سانتی گراد			
	روطوبت محل			روطوبت ۳۵ تا ۸۵ درصد - ابزار: رطوبت ۳۵ تا ۸۵ درصد			
نوع عایق				عایق دوبل یا عایق تقویت شده			
تاییدیه	CE, UL			مقاومت دی الکتریک اندازه گیری شده بین قسمت ورودی و قدرت (توان متناوب ۲ کیلو ولت، توان متناوب/مستقیم ۱ کیلو ولت)			
وزن (۲)		۱۴۱ گرم (تقریباً ۹۴ گرم)	۱۲۳ گرم (تقریباً ۷۶ گرم)	۱۷۴ گرم (تقریباً ۸۵ گرم)	۲۰۴ گرم (تقریباً ۱۳۳ گرم)	۱۹۴ گرم (تقریباً ۱۲۲ گرم)	۲۵۴ گرم (تقریباً ۱۵۵ گرم)

(۲): وزن شامل بسته بندی نیز می شود. وزن داخل پرانتز فقط وزن قطعه می باشد.
* مقاومت محیطی در شرایط عاری از بخ زدگی و چگالش اندازه گیری شده است.

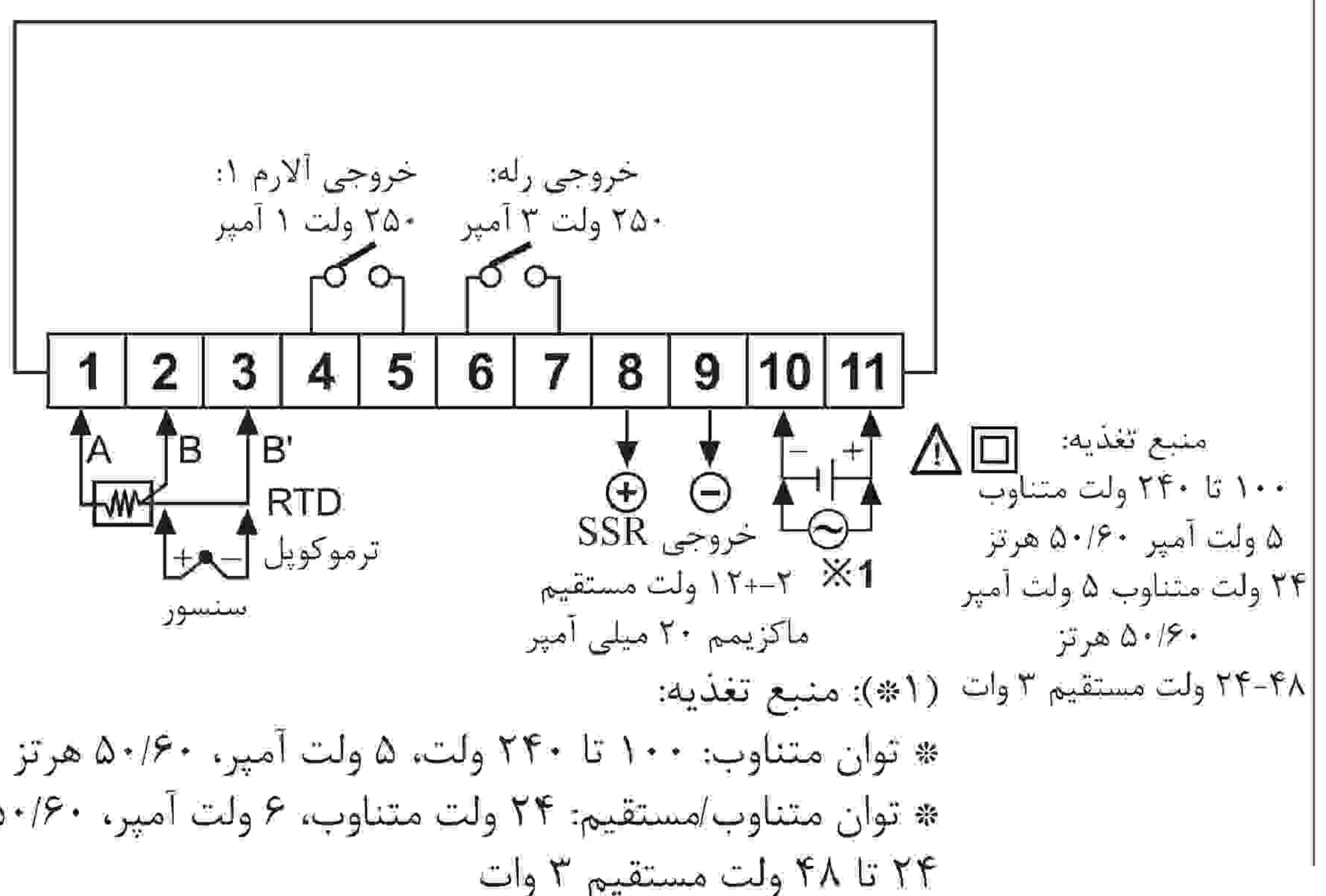
اتصالات:

* سری TC4 قابلیت انتخاب نوع خروجی کنترلی را دارند: خروجی رله ای و خروجی SSR. مدل های ولتاز متناوب/مستقیم فانکشن SSRP را ندارند.

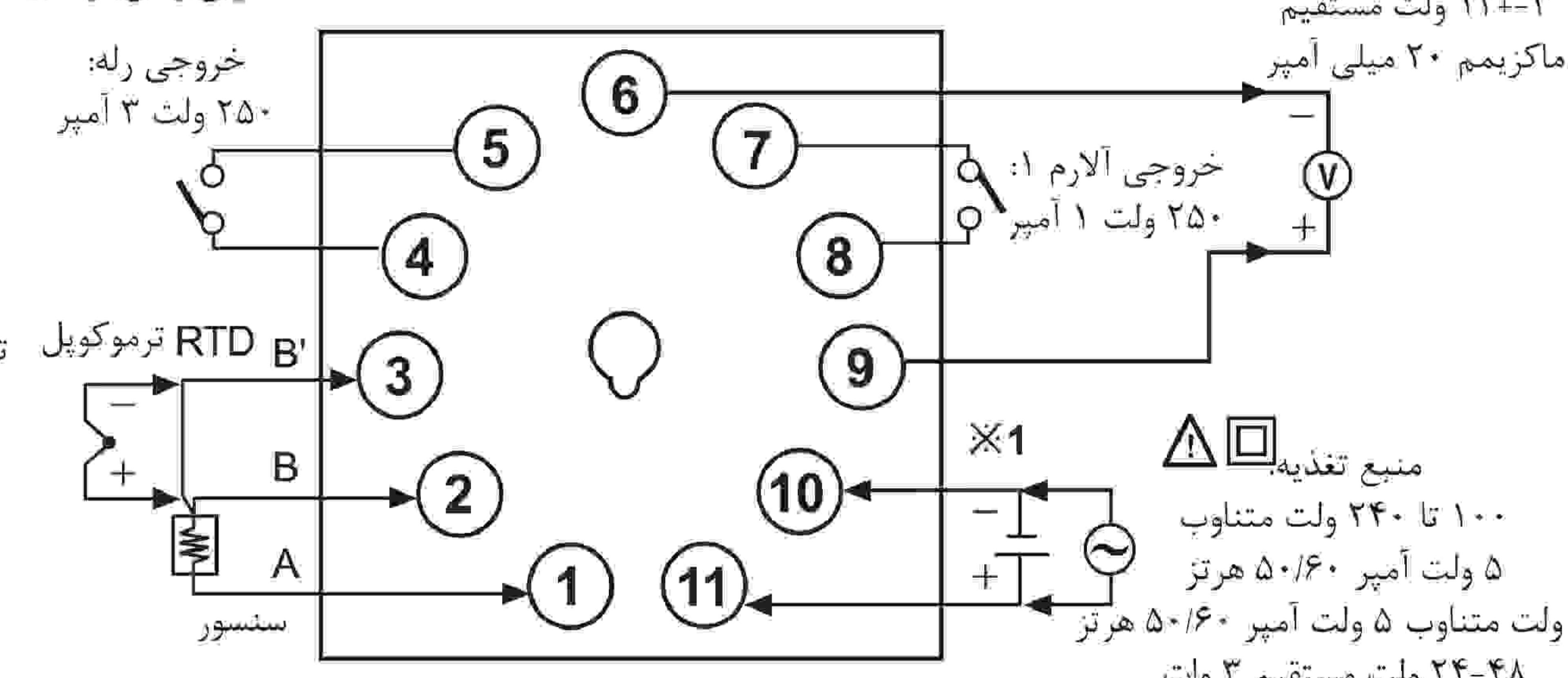
● TC4S



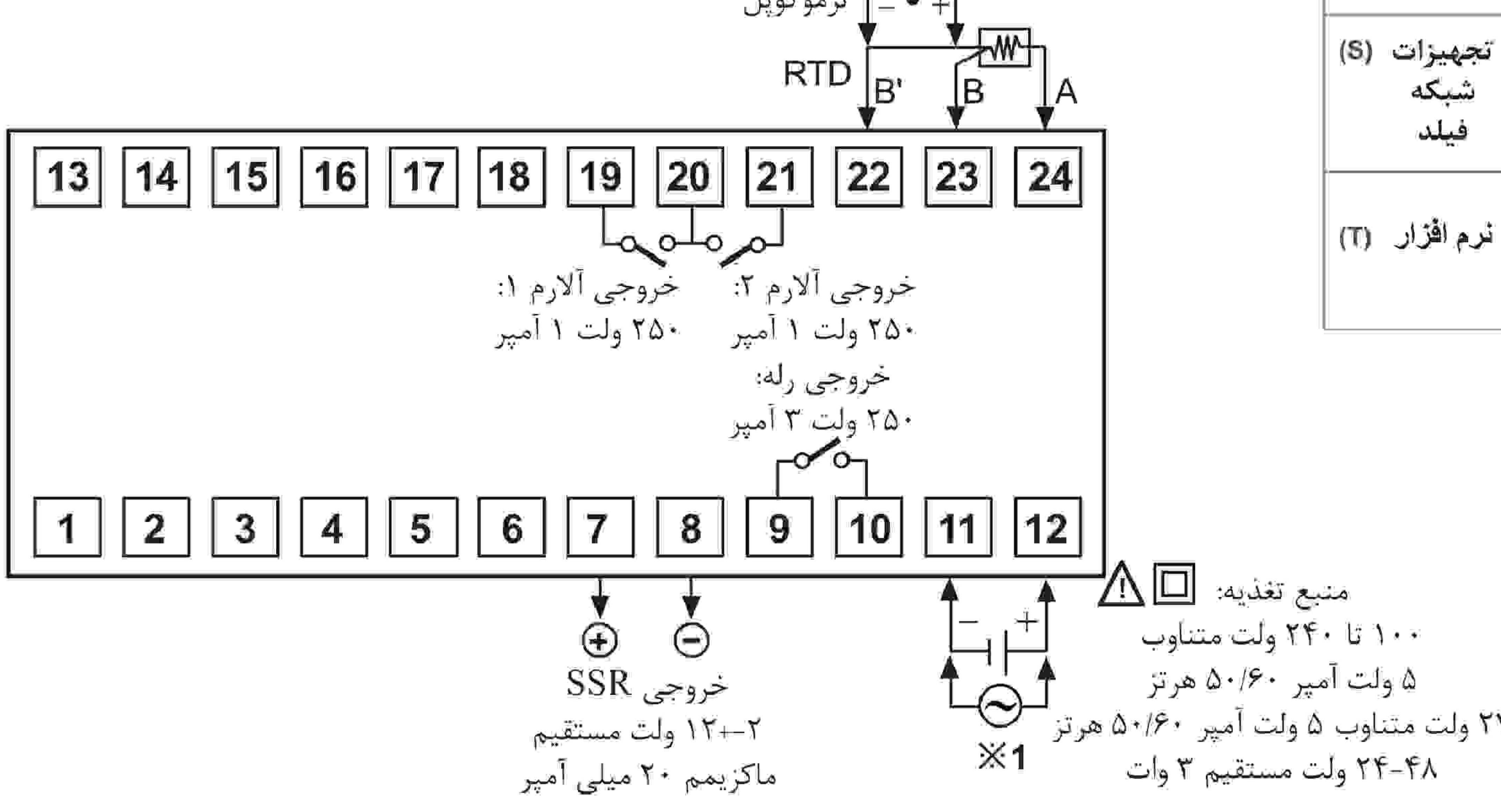
● TC4Y



● TC4SP



● TC4W



سنسورهای (A)
نوری

سنسورهای (B)
فیبر نوری

سنسورهای (C)
محیط/درب

سنسورهای (D)
مجاورتی

سنسورهای (E)
فشار

انکودرهای (F)
چرخشی

کانکتورها (G)
سوکت ها

کنترلرهای (H)
دما

(I)/SSR
کنترل کننده های
تون

شمارنده ها (J)

(K) تایمر ها

(L) پنل های
اندازه گیری

(M) اندازه گیرهای
دور/سرعت/پالس

(N) نمایشگرها

(O) حسگر

(P) منابع تغذیه
سویچینگ

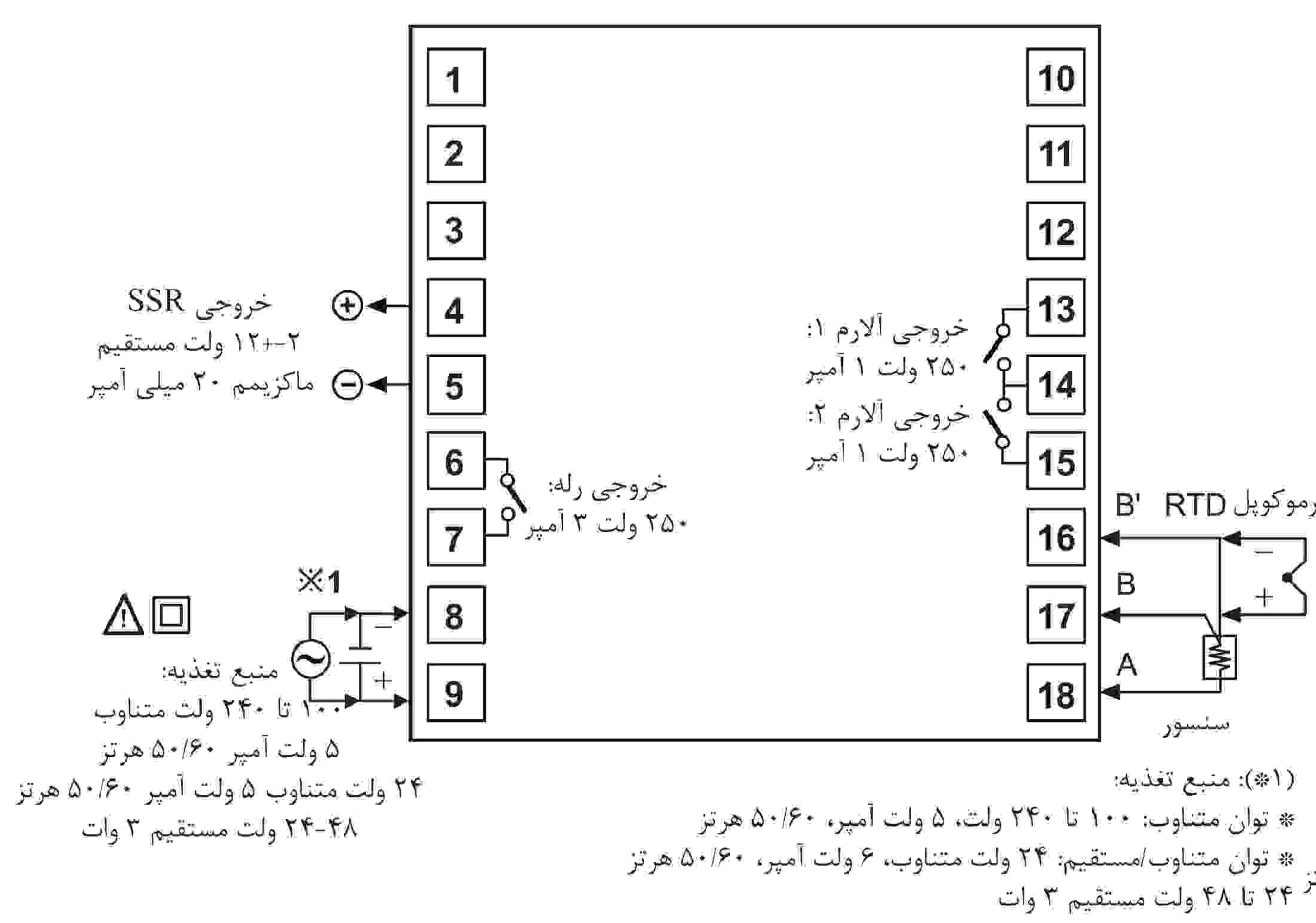
(Q) موتورهای پله ای
درایور
کنترلر

(R) پنل های
منطقی /
گرافیکی

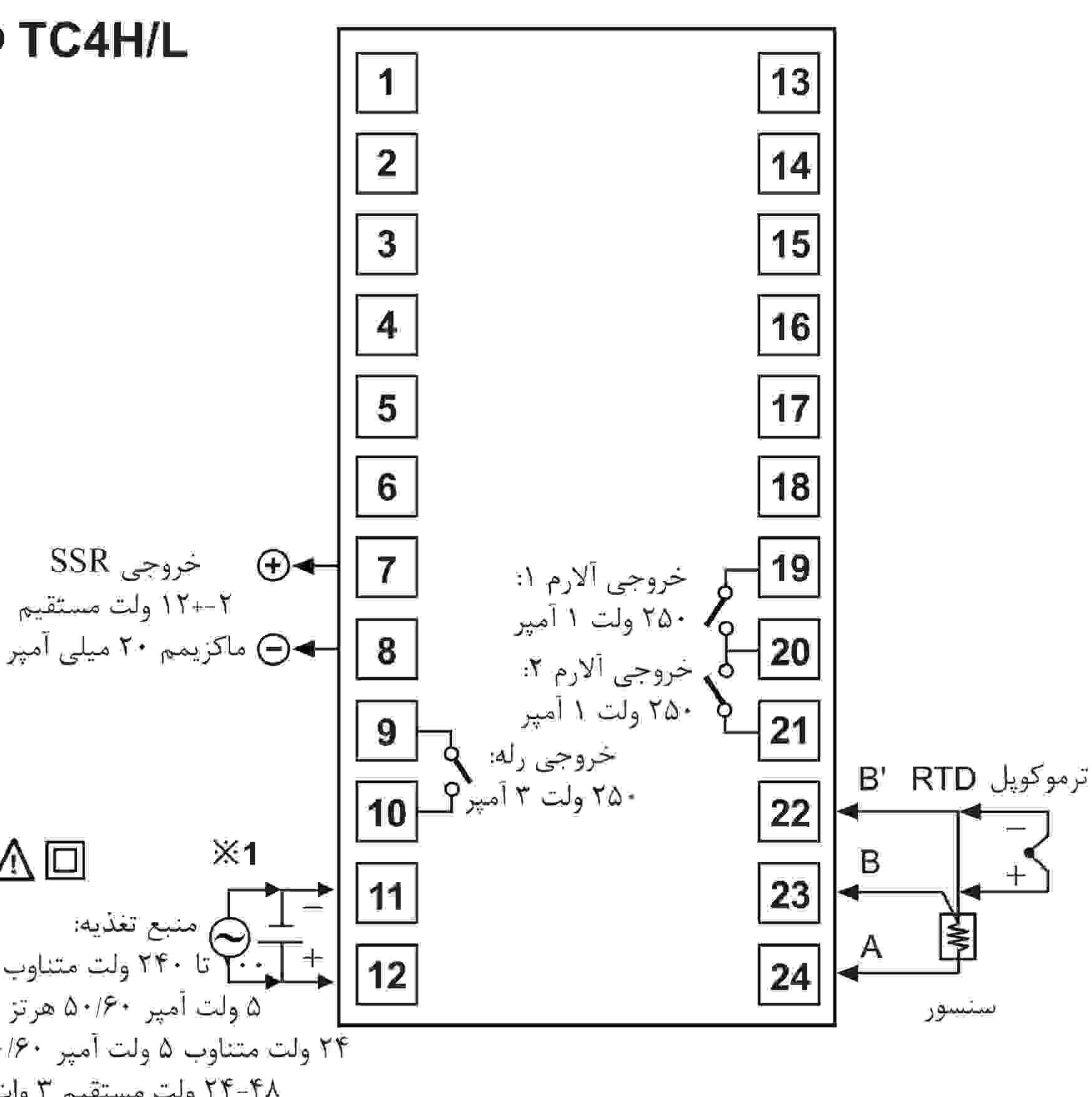
(S) تجهیزات
شبکه
فیلد

(T) نرم افزار

● TC4M



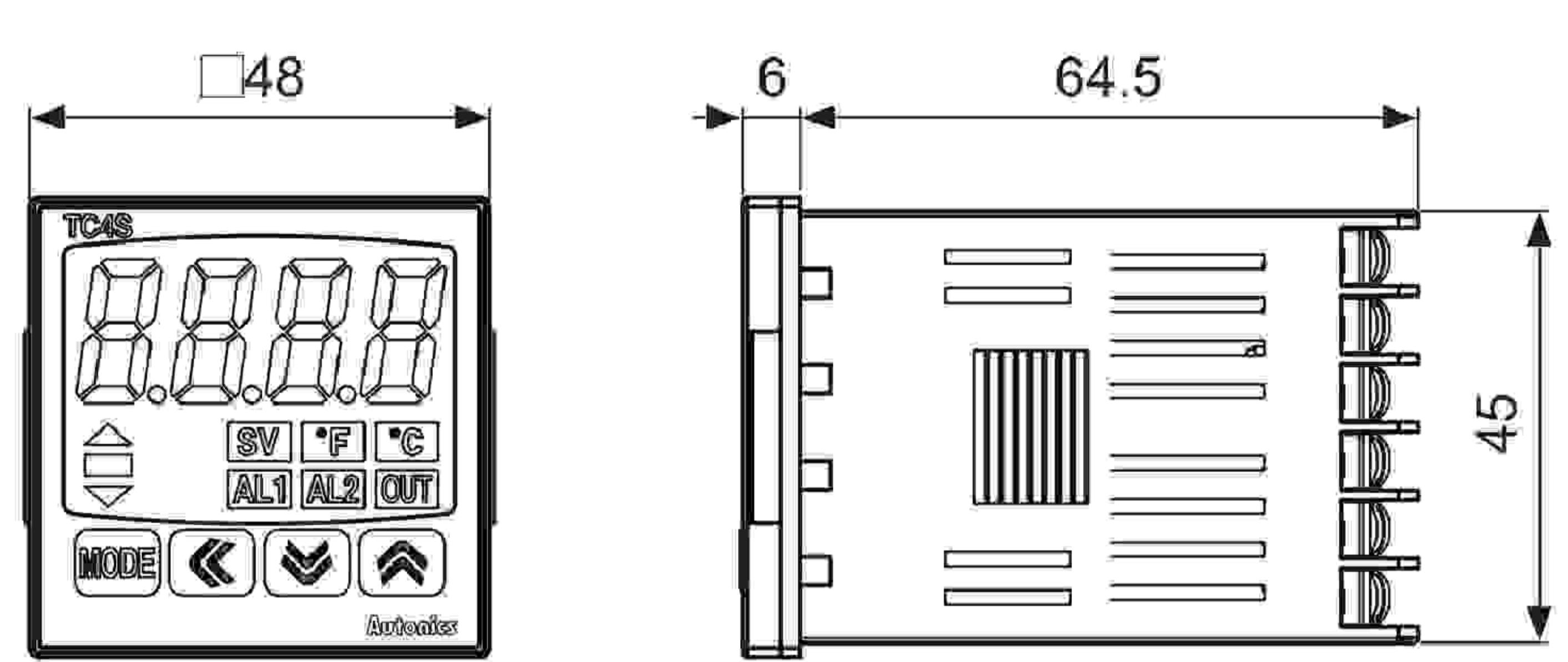
● TC4H/L



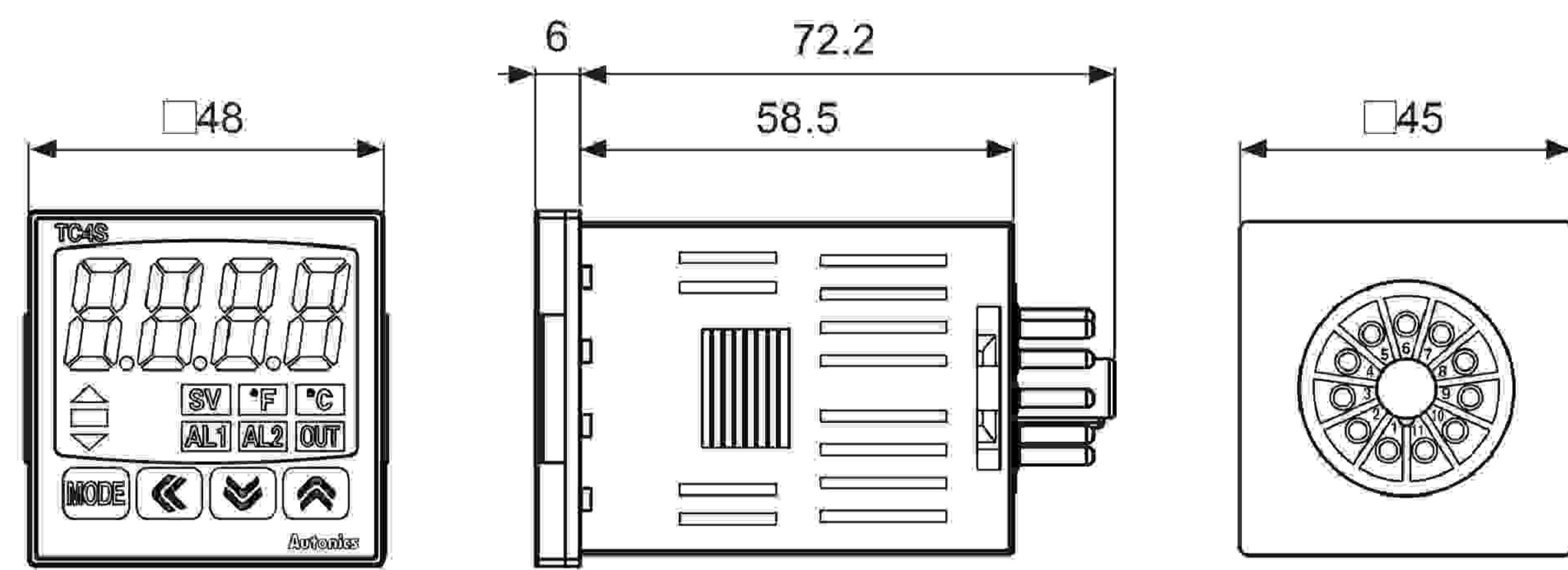
ابعاد:

(واحد: میلی متر)

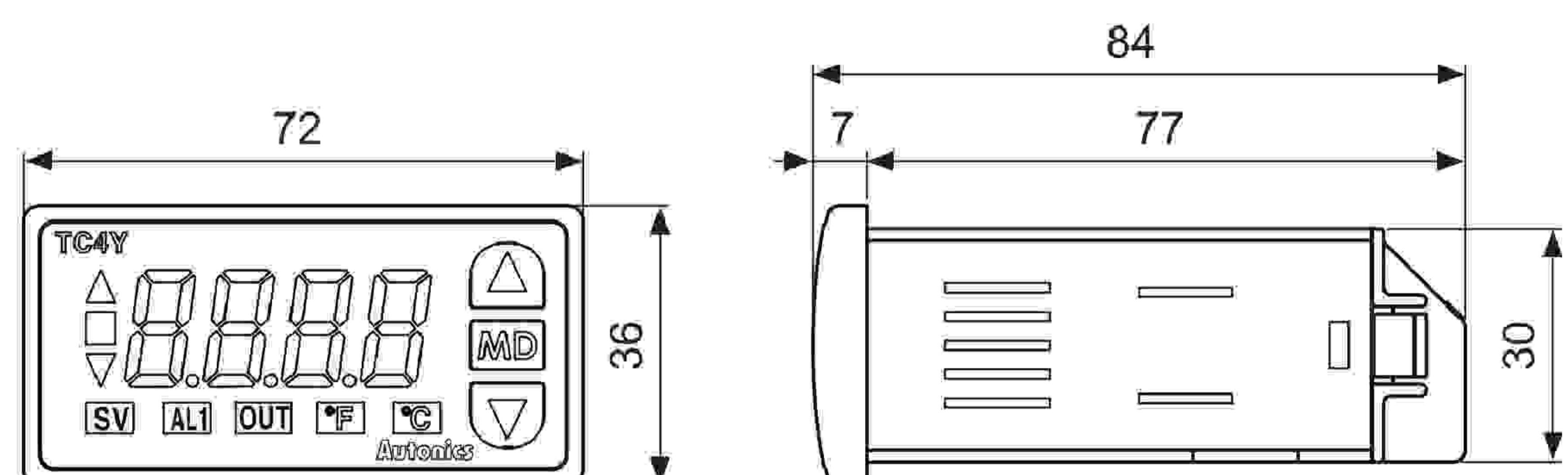
● TC4S



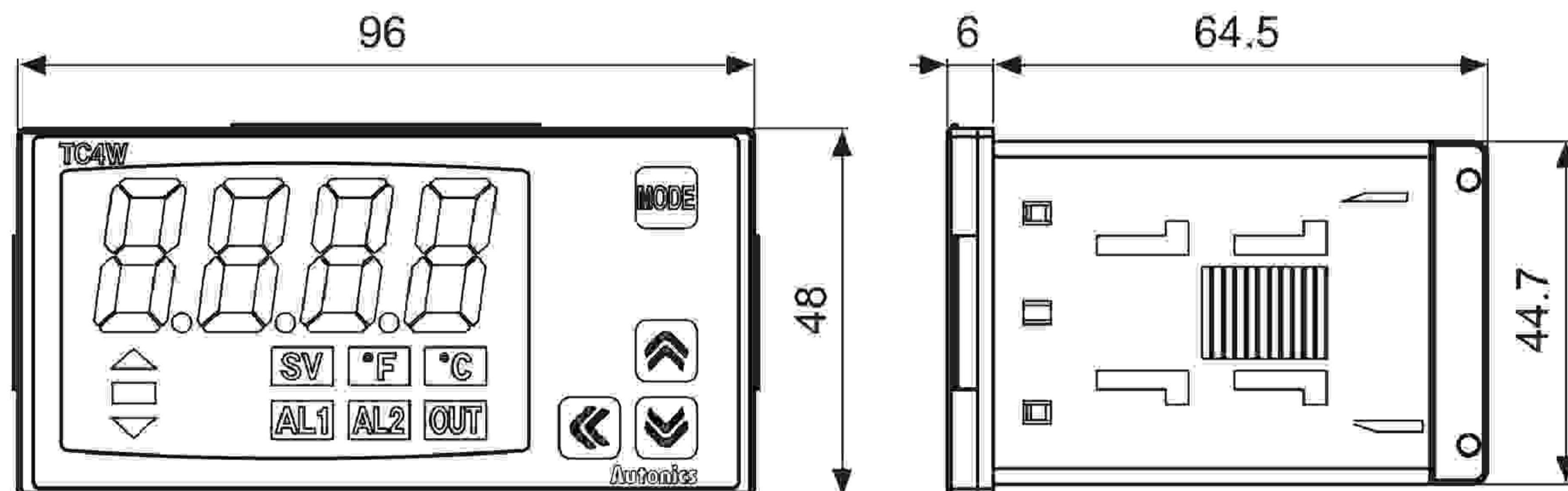
● TC4SP



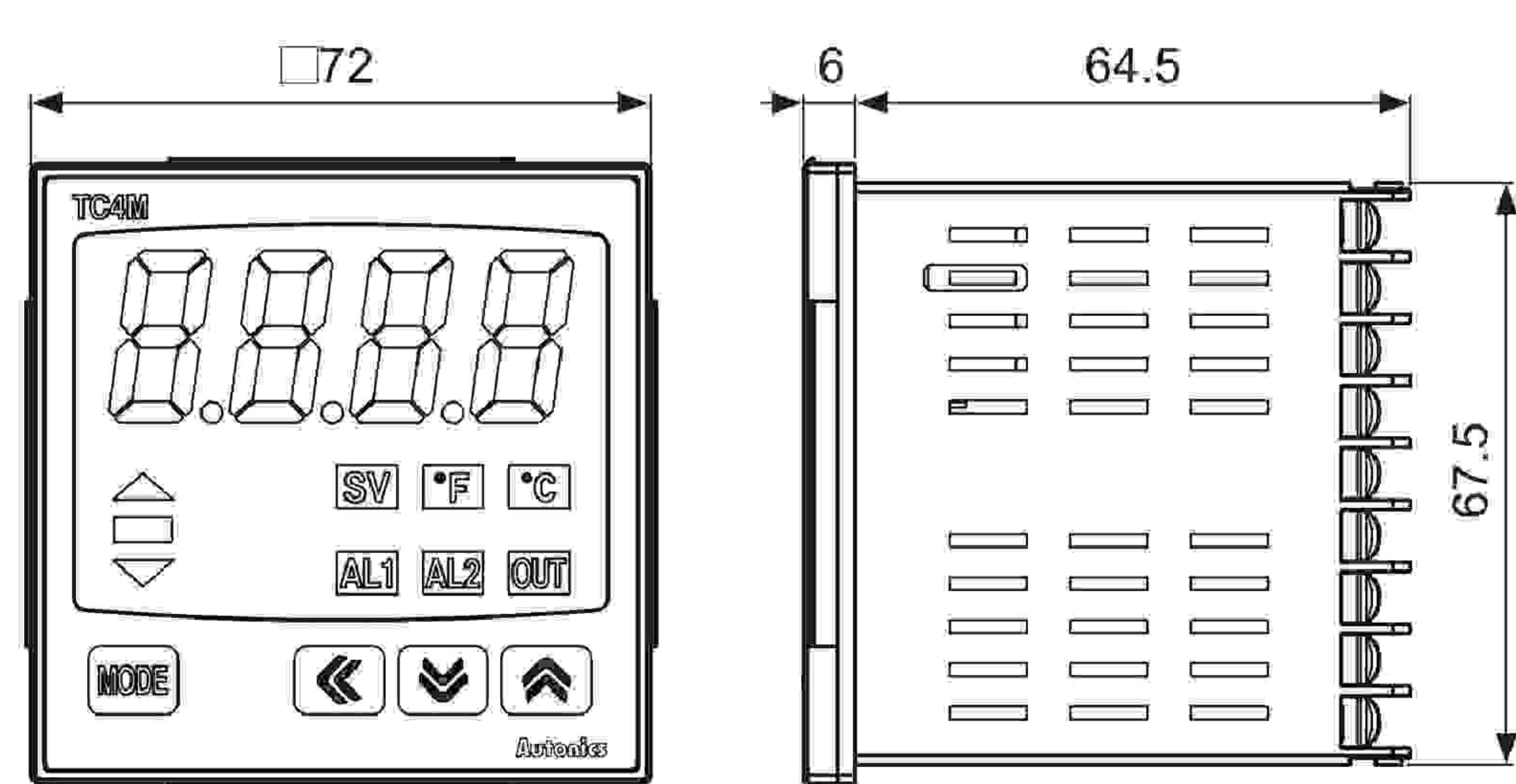
● TC4Y



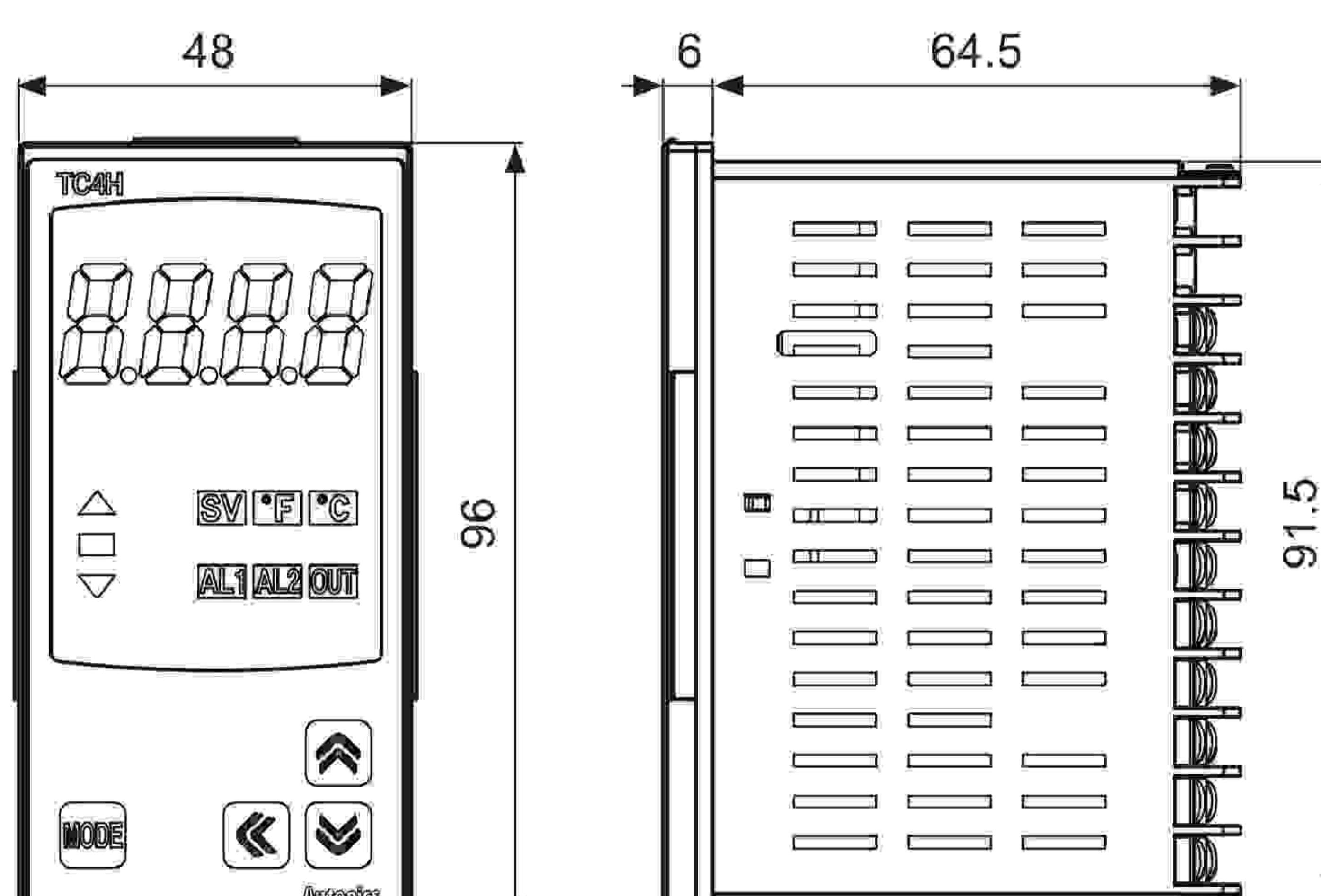
● TC4W



● TC4M

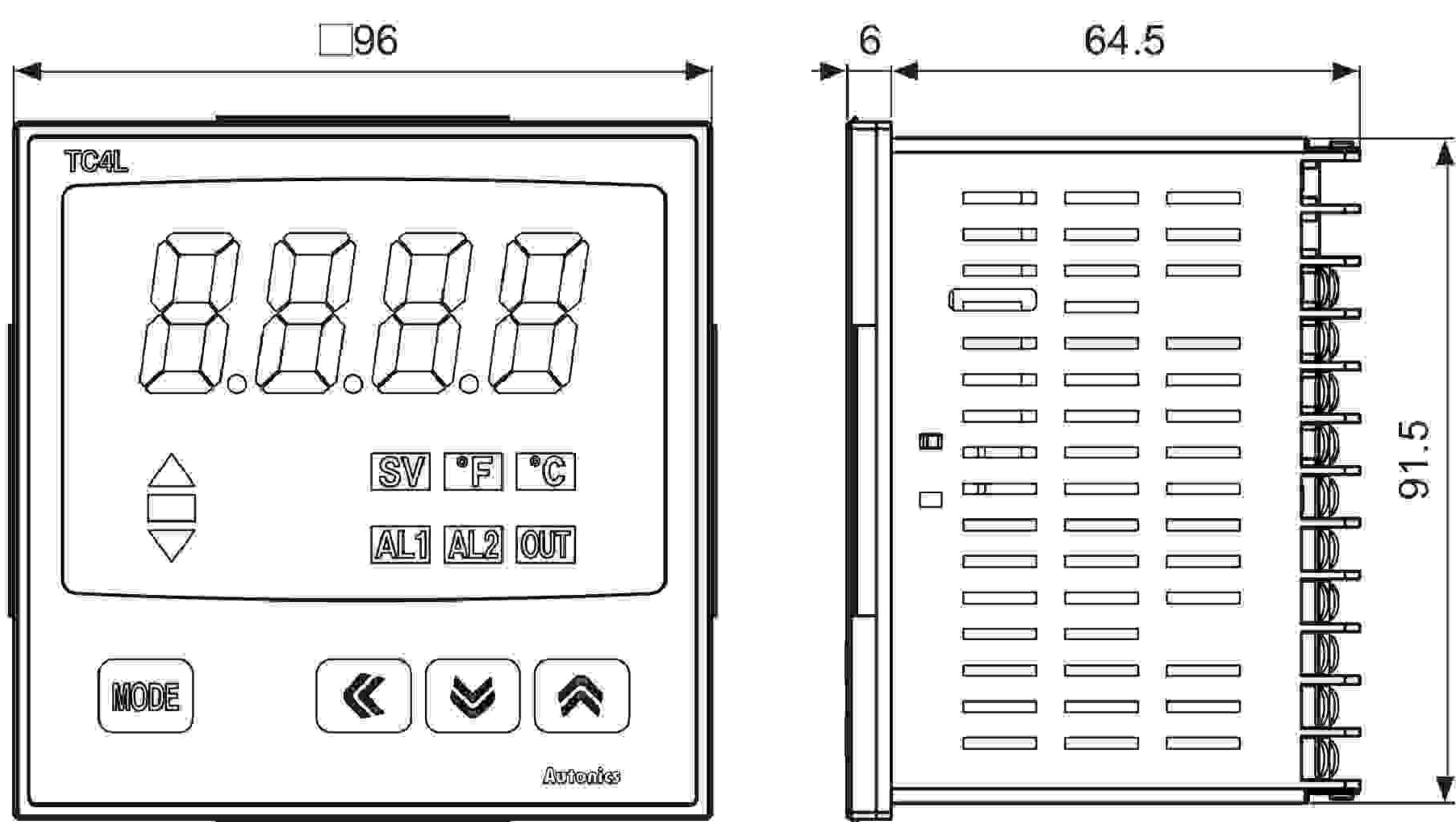


● TC4H

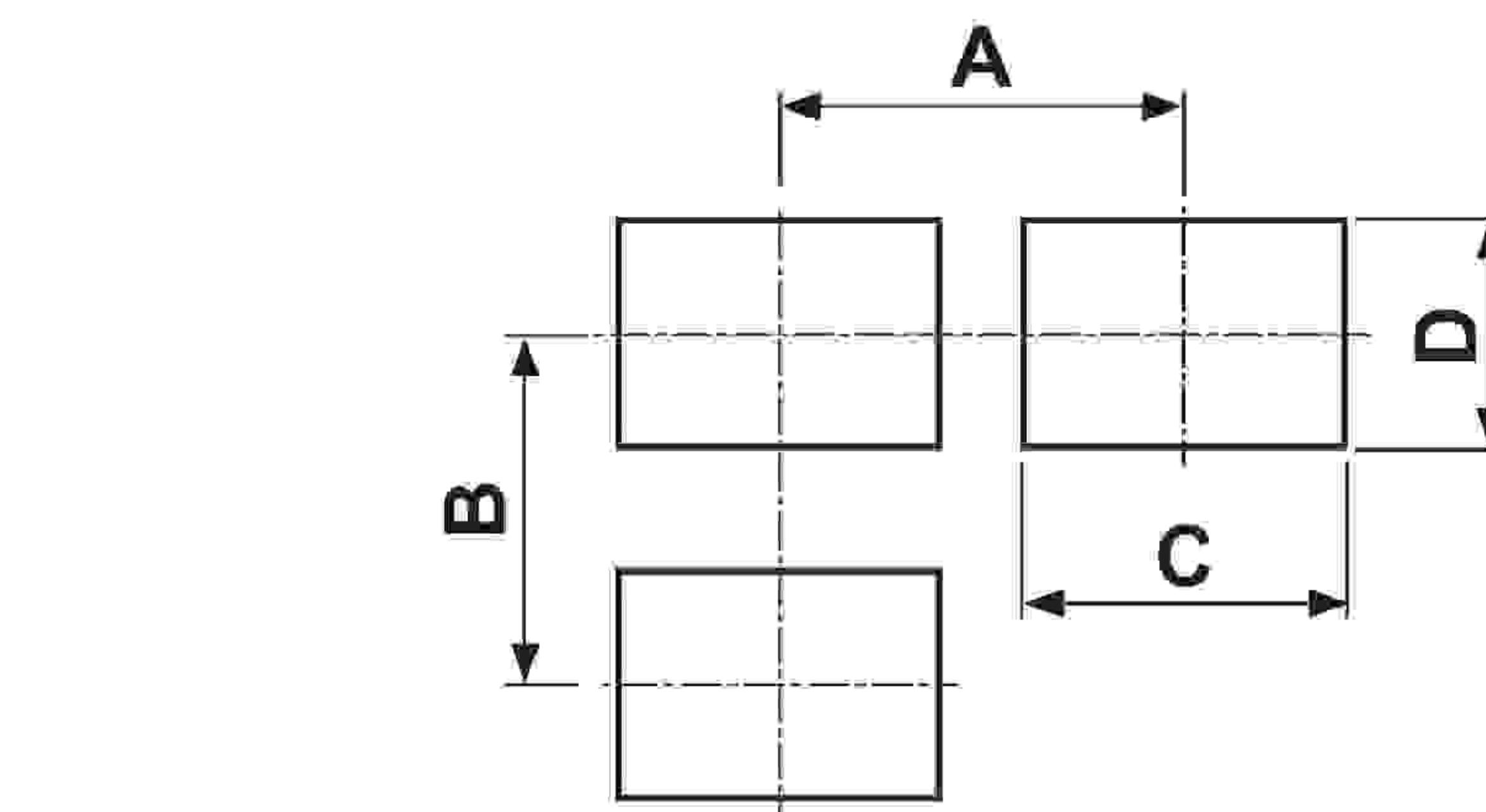


کنترل PID اقتصادی

● TC4L



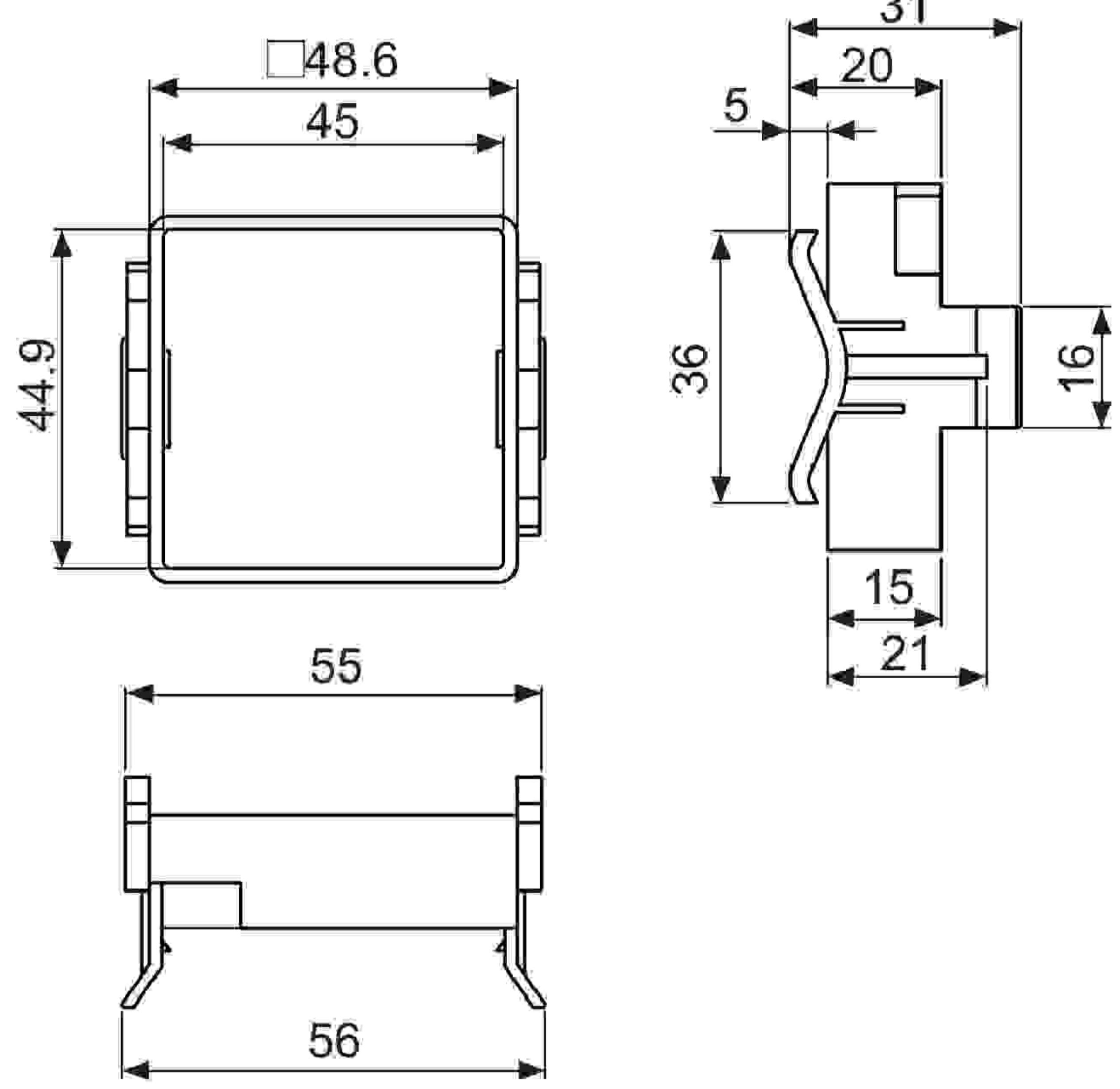
* پنل برش خورده:



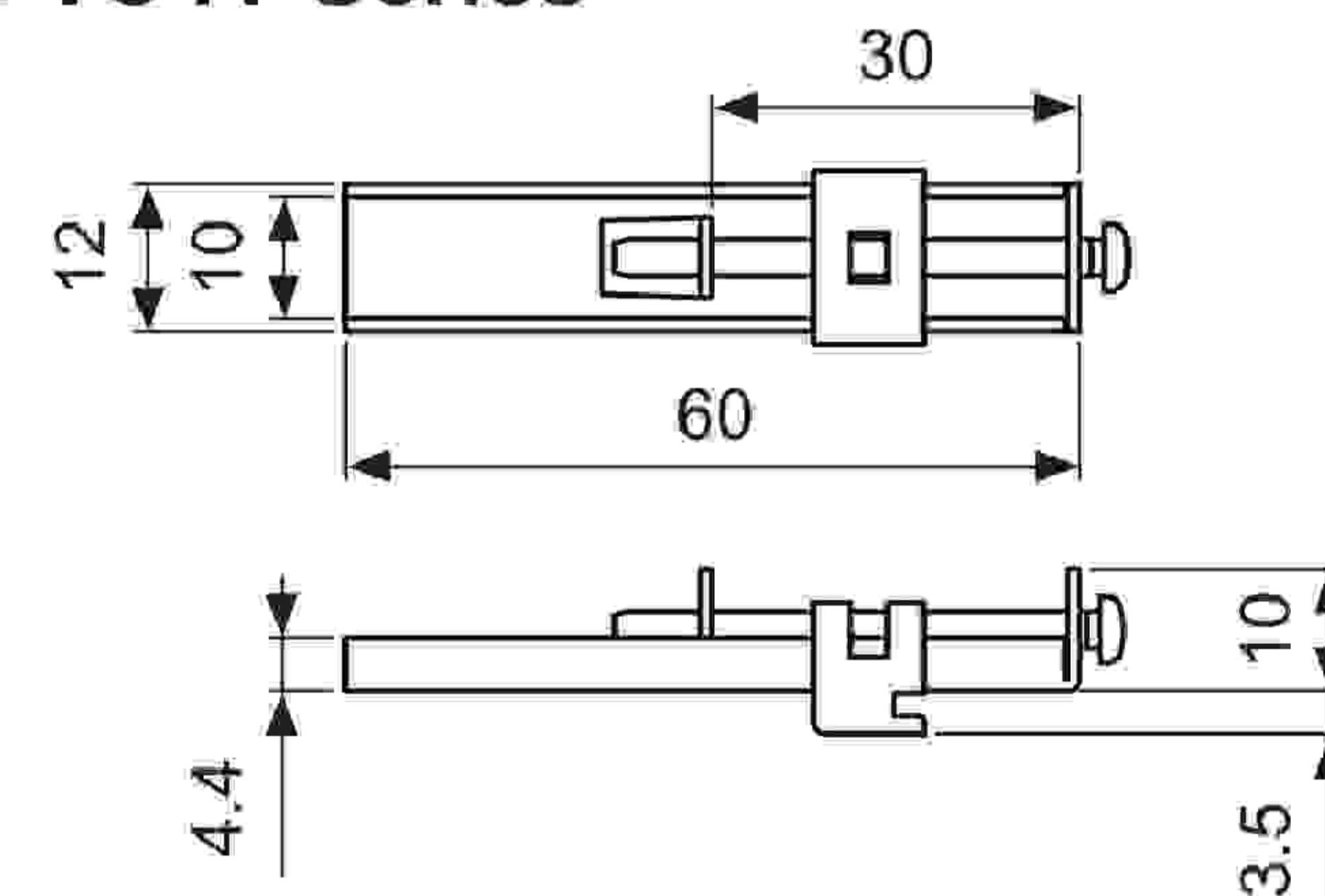
اندازه مدل	A	B	C	D
TC4S	Min. 65	Min. 65	45 ^{+0.6} ₀	45 ^{+0.6} ₀
TC4SP	Min. 65	Min. 65	45 ^{+0.6} ₀	45 ^{+0.6} ₀
TC4Y	Min. 91	Min. 40	68 ^{+0.7} ₀	31.5 ^{+0.5} ₀
TC4M	Min. 90	Min. 90	68 ^{+0.7} ₀	68 ^{+0.7} ₀
TC4H	Min. 65	Min. 115	45 ^{+0.6} ₀	92 ^{+0.8} ₀
TC4W	Min. 115	Min. 65	92 ^{+0.8} ₀	45 ^{+0.6} ₀
TC4L	Min. 115	Min. 115	92 ^{+0.8} ₀	92 ^{+0.8} ₀

* گیره نگهدارنده

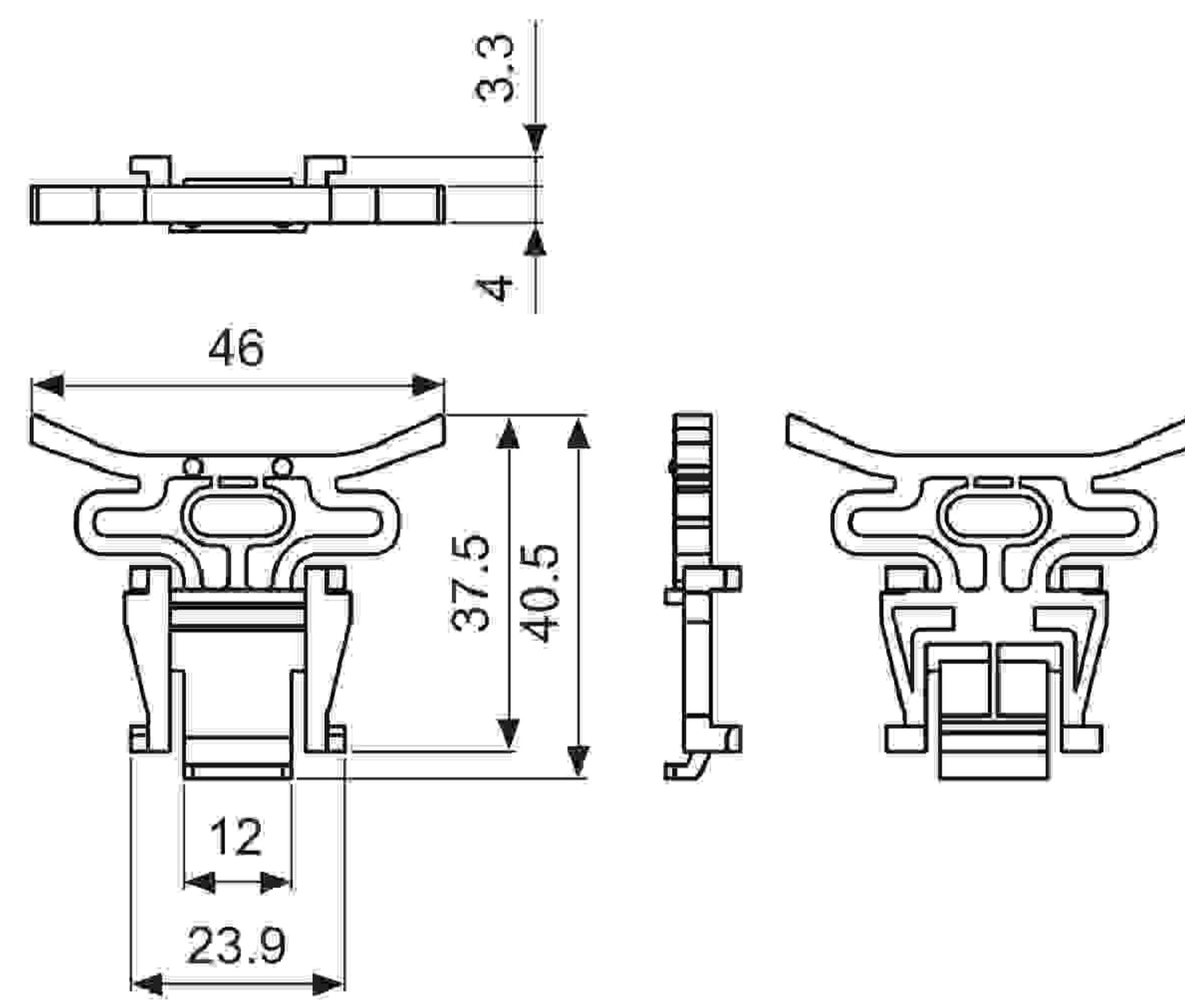
● TC4S/TC4SP Series



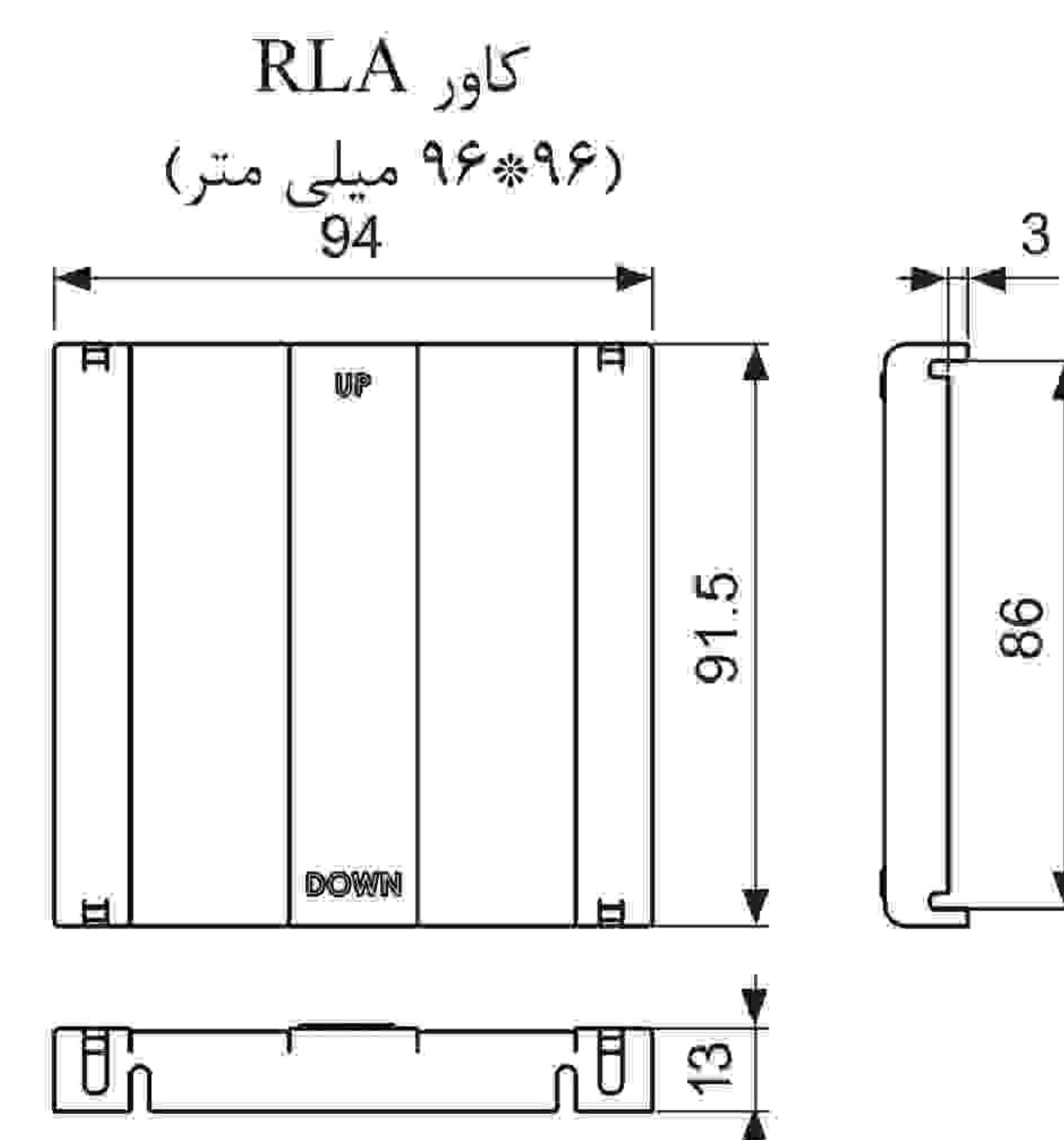
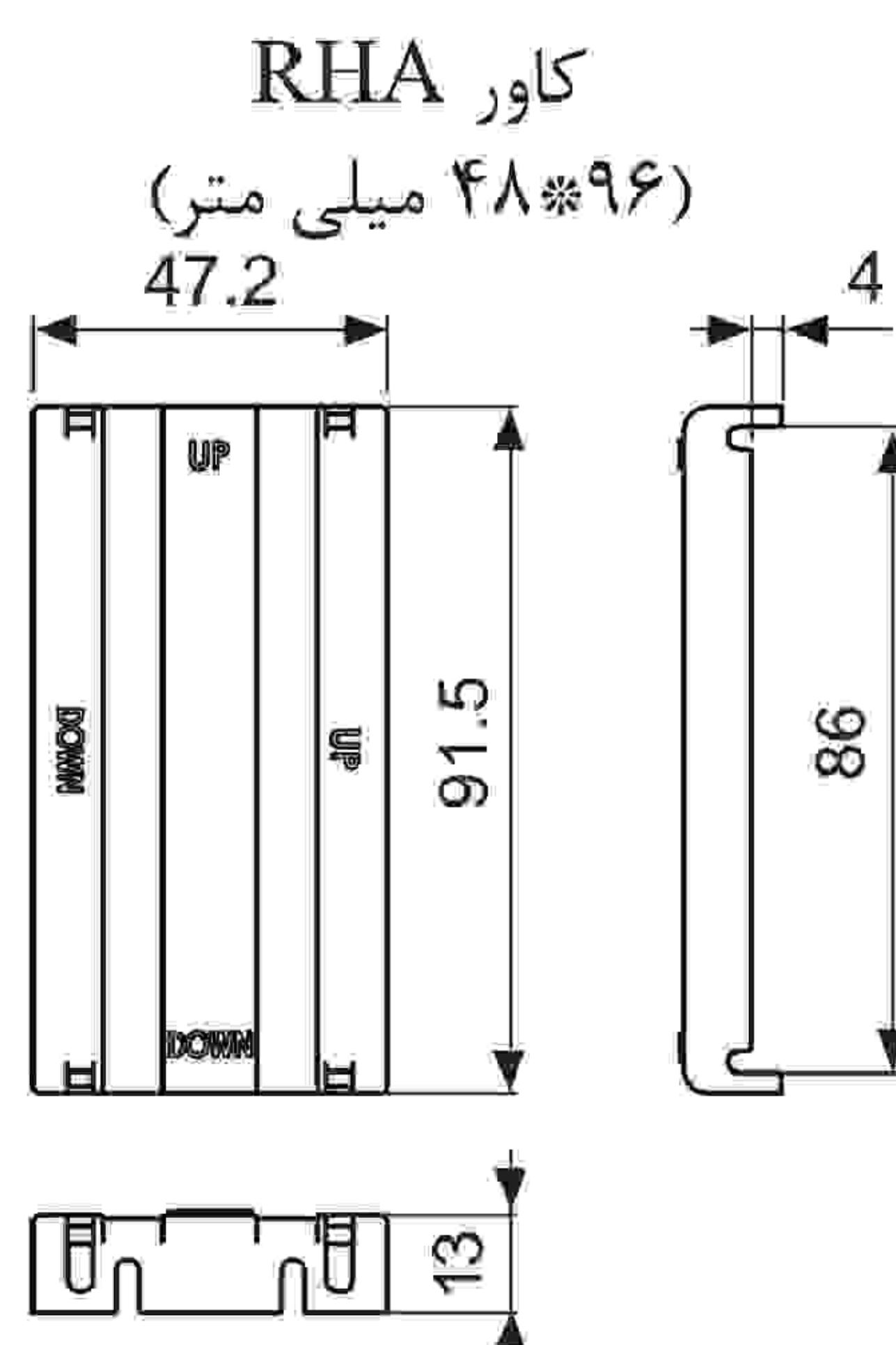
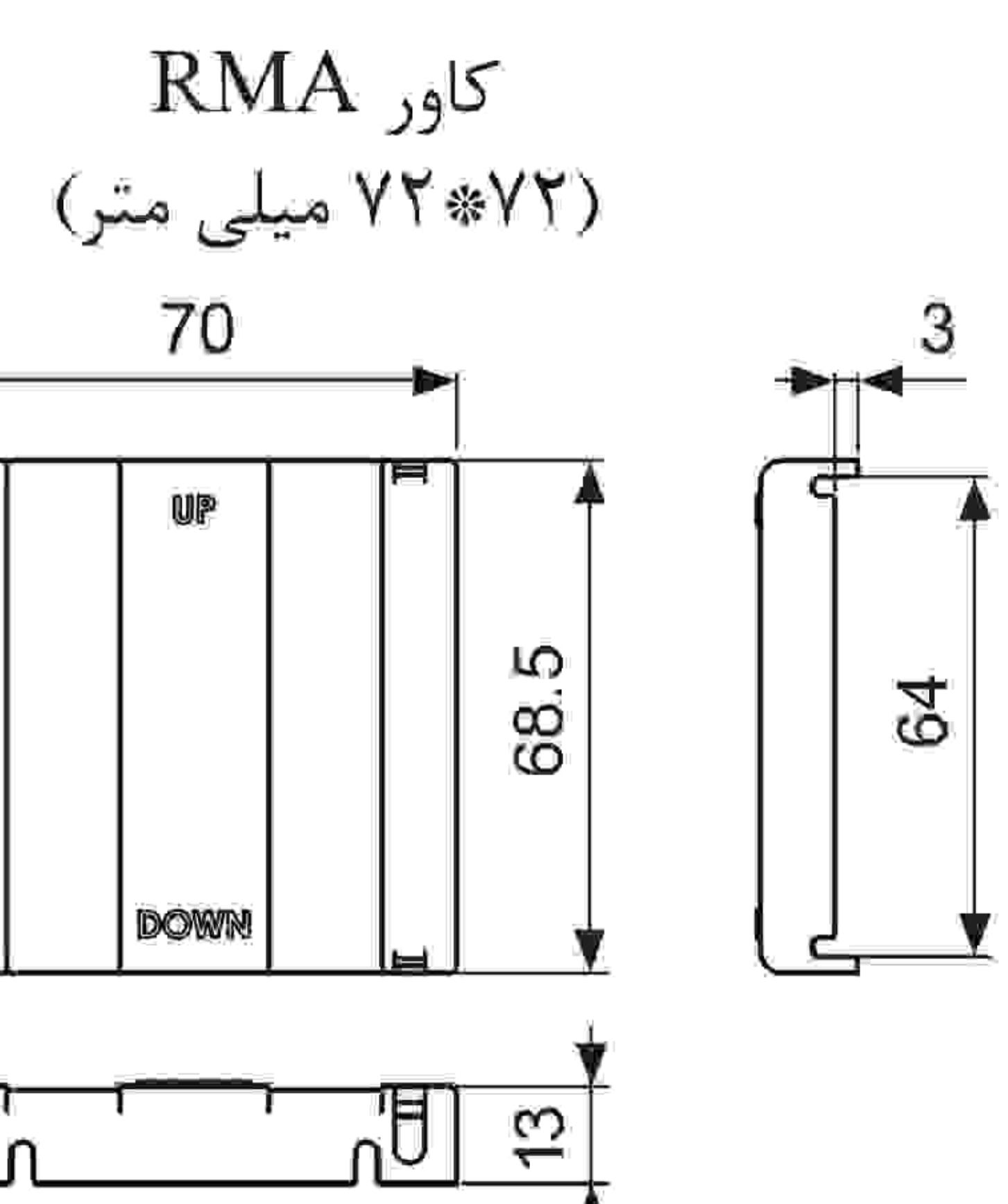
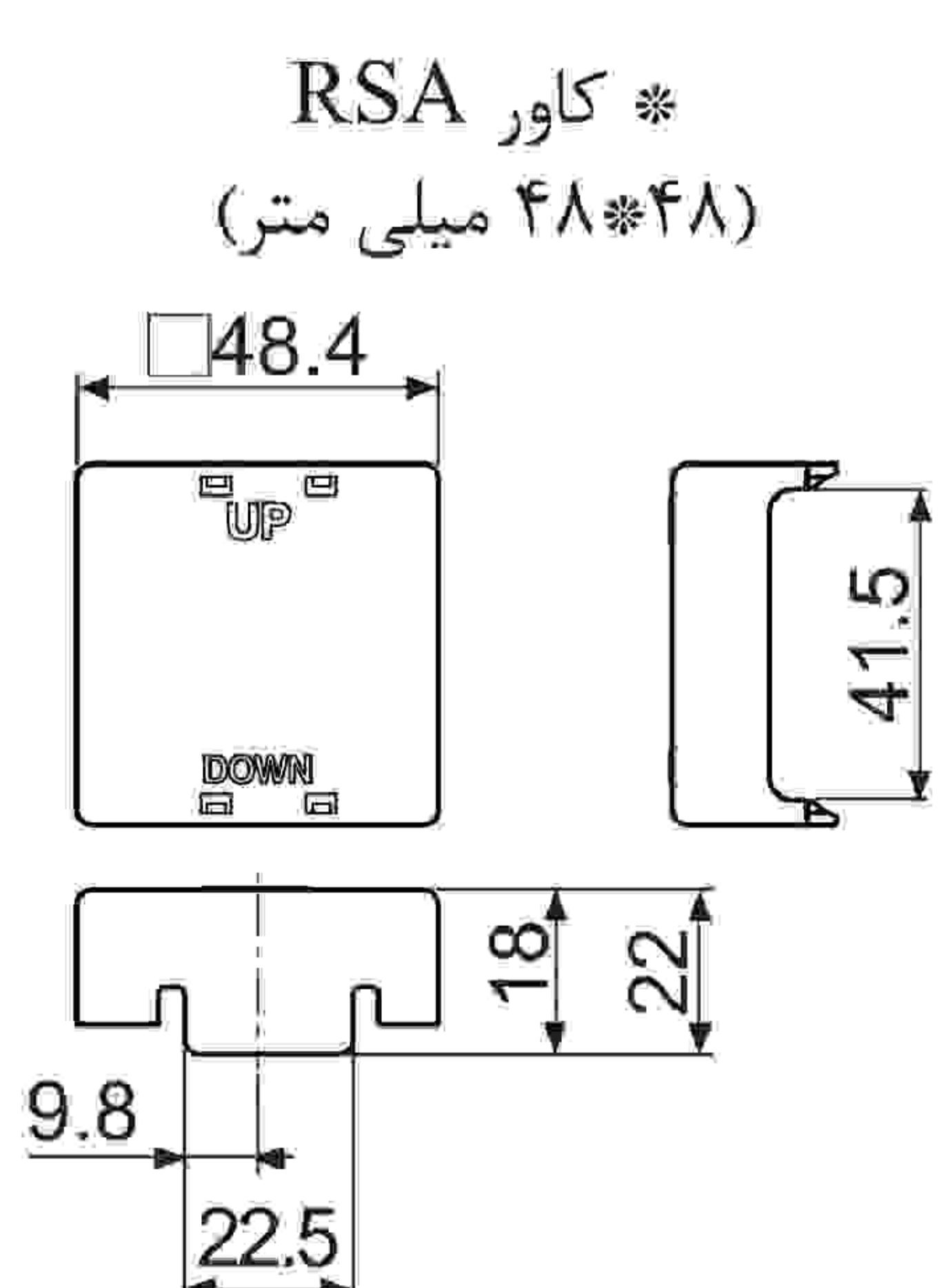
● TC4Y Series



● TC4M, TC4W, TC4H, TC4L Series

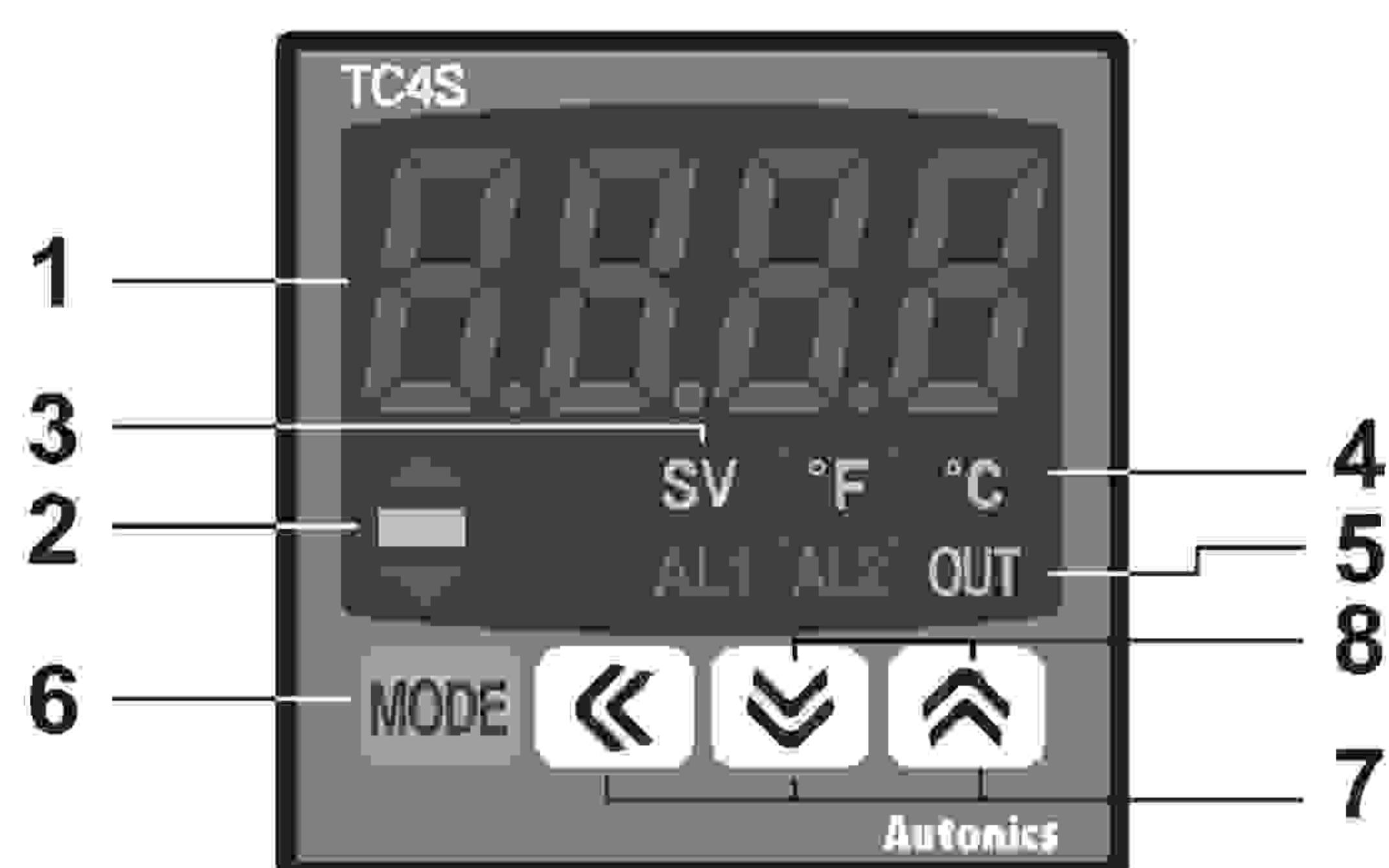


* کاور ترمینال (فروش جداگانه)



(A) سنسورهای نوری
(B) سنسورهای فیبر نوری
(C) سنسورهای محیط ادرب
(D) سنسورهای مجاورتی
(E) سنسورهای فشار
(F) انکودرهای چرخشی
(G) کانکتورها / سوکت ها
(H) کنترلرهای دما
(I) /SSR کنترل کننده های توان
(J) شمارنده ها
(K) تایмер ها
(L) پنل های اندازه گیری
(M) اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
(N) نمایشگرها
(O) حسگر
(P) منابع تغذیه سویچینگ
(Q) موتورهای پله ای درایور کنترلر
(R) پنل های منطقی / گرافیکی
(S) تجهیزات شبکه فیلد
(T) نرم افزار

تشریح دستگاه:

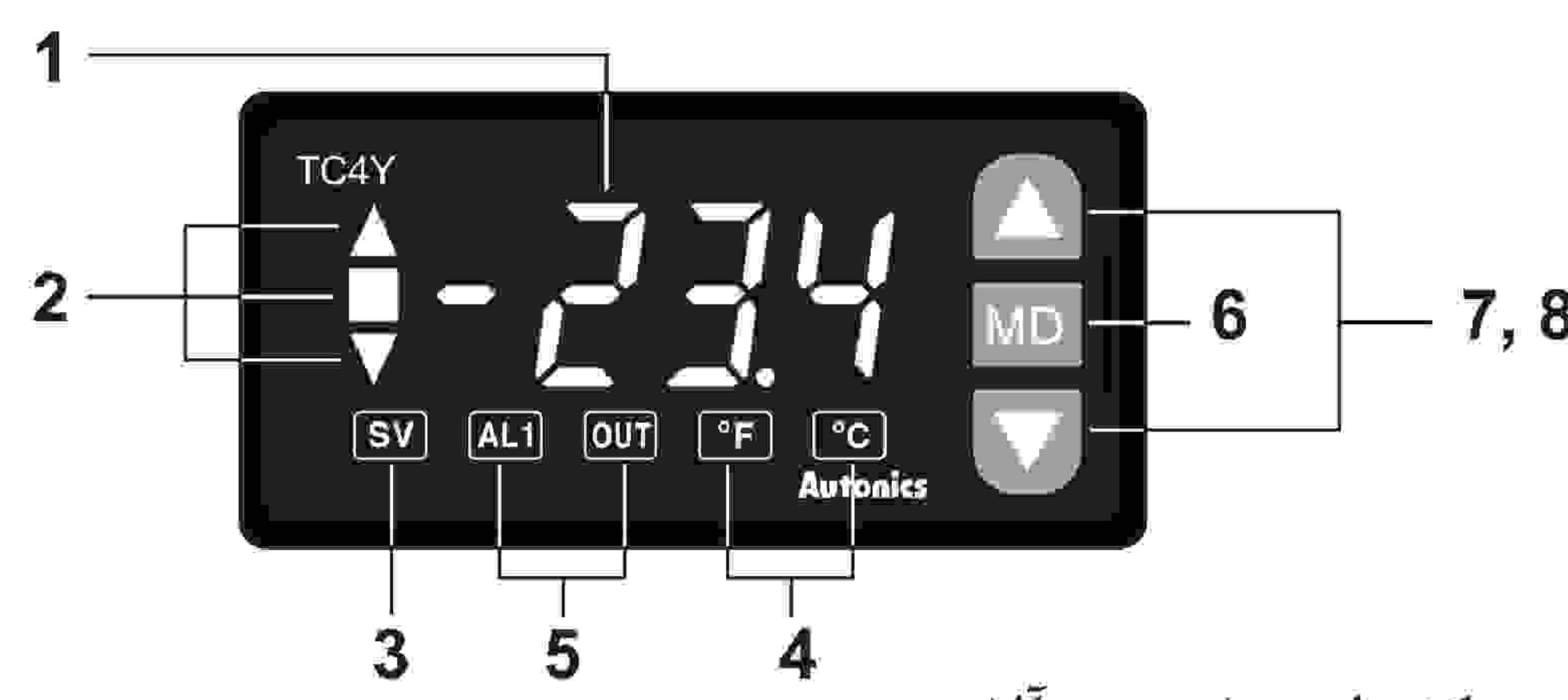


- ۱- نمایشگر(قرمزرنگ) دمای فعلی(PV):

 - * حالت اجرا: نمایش دمای فعلی(PV)
 - * حالت تنظیم پارامتر: نمایش پارامتر یا مقدار تنظیمی پارامتر
 - ۲- نشانگر انحراف، نشانگر اتوتیونینگ: به وسیله LED ، انحراف دمای فعلی(PV) بر اساس دمای تنظیمی(SV) را نمایش می دهد.

شماره	نمایش انحراف (PV)	نمایش انحراف
۱	بیش از ۲ درجه سانتی گراد	▲ نشانگر روشن
۲	کمتر از -۲ درجه سانتی گراد	■ نشانگر روشن
۳	کمتر از -۲ درجه سانتی گراد	▼ نشانگر روشن

- نشانگر های انحراف در هنگام اتوتیونینگ هر یک ثانیه چشمک می زند.
- ۳- نشانگر دمای تنظیمی (SV): یکی از کلیدهای روی پنل جلویی را به منظور چک کردن یا تغییر دادن دمای تنظیمی (SV) یکبار فشار دهید، نشانگر دمای تنظیمی (SV) روشن می شود و مقدار PV چشمک می زند.
 - ۴- نشانگر واحد دما(سانتی گراد/فارنهایت): واحد دمای فعلی را نشان می دهد.



- ۵- نشانگر خروجی کنترلی و خروجی آلام: خروجی: در زمان فعال شدن خروجی کنترلی فعال می شود.
- * در صورت کنترل سیکل/افاز با خروجی SSR ، اگر MV بیشتر از ۳٪ شود روشن خواهد شد(فقط در مدل های ولتاژ متناوب).
- ۶- کلید آلام ۱ و ۲: در زمان فعال بودن خروجی های آلام ۱ و ۲ روشن خواهد شد.
- ۷- کلید تنظیم: در زمان ورود به گروه پارامتر، بازگشت به مد اجرا، جابجایی پارامتر و ذخیره مقادیر تنظیمات به کار می رود.

- ۸- کلید فانکشن: در زمان ورود به مد تغییر مقادیر تنظیمات، جابجایی رقم و بالا/پایین کردن رقم به کار می رود.
- * کلید بالا+پایین را به مدت ۳ ثانیه نگه دارید تا فانکشن (اجرا/توقف/کنسول کردن خروجی آلام/اتوتیونینگ) راه اندازی شود. تنظیم در پارامتر داخلی [di-e]
- * کلید بالا+پایین را هنگام تنظیم مقادیر کار کرد به منظور جابجایی رقم، همزمان فشار دهید.

SV تنظیم:

* به عنوان مثال تغییر تنظیمات دما از ۲۱۰ به ۲۵۰ درجه سانتی گراد.

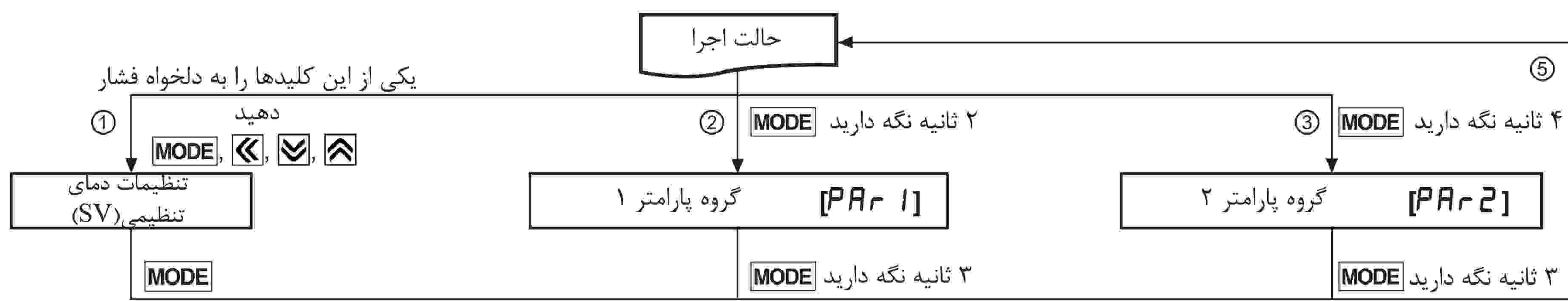


ریست پارامتر:

تمام پارامترها را مطابق تنظیم پیش فرض کارخانه ریست می کند. کلیدهای جهت دار را (بالا+پایین+چپ) برای ۵ ثانیه نگه دارید تا وارد پارامتر ریست پارامتر [init] شوید. گزینه YES را انتخاب کرده و تمام تنظیمات مطابق پیش فرض کارخانه ریست می شوند. گزینه NO را انتخاب کنید تا تنظیمات قبلی باقی بمانند. اگر قفل تنظیمات پارامتر فعال باشد یا اتوتیونینگ در حال اجرا باشد، ریست پارامتر غیرفعال خواهد شد.

کنترل PID اقتصادی

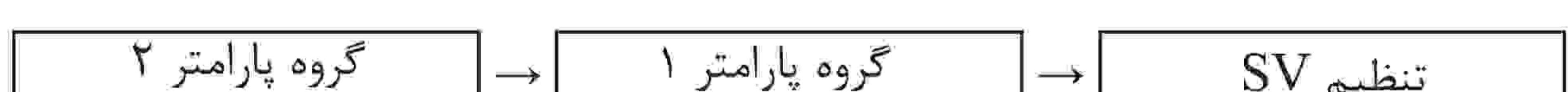
گروه پارامتر:



(4)	AL 1	دما آلام
	AL 2	دما آلام
	AT	اتو تیونینگ
	P	باند تناسبی
	I	زمان انگرال گیری
	d	زمان مشتق گیری
	5E	ریست دستی (اصلاح انحراف نرمال)
	HYS	هیسترزیس کنترل

نوع ورودی	1 n - E
واحد دما	U n1 E
تصحیح ورودی	1 n - b
فیلتر دیجیتال ورودی	hA B.F
مقدار حد پایین SV	L - 5
مقدار حد بالای SV	H - 5
کاربری خروجی	o - F E
نوع کنترل	C - n d
خروجی کنترلی	o U E
SSR (1) متد خروجی	55 r. h
سیکل کنترل	h
حالت کاربری آلام	AL - 1
حالت کاربری آلام	AL - 2
هیسترزیس خروجی آلام	AHYS
زمان مانیتورینگ LBA	LBA.E
رنج کشف	LBA.B
کلید ورودی دیجیتال	d1 - E
خروجی کنترلی MV در موقع بروز خطای قطعی ورودی	E r. h
قفل پارامتر	L o C

* تنظیم پارامتر



* پارامترهای بالا را با درنظر گرفتن ارتباط پارامترها به یکدیگر تنظیم کنید.

* پس از تغییر گروه تنظیمات ۲، مقدار تنظیم شده پارامترها را چک کنید.

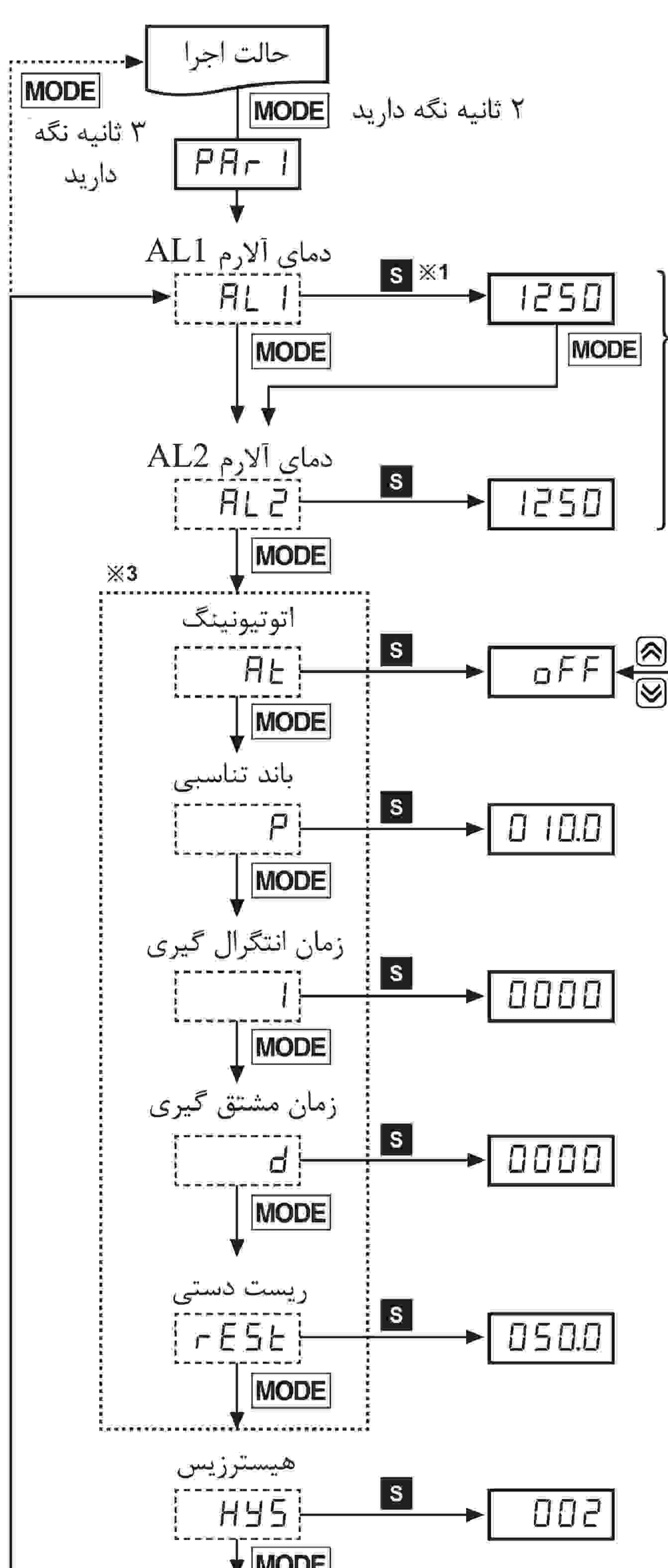
* پارامترهای هاشور خورده در گروه تنظیمات ۲، فقط در مدل های دارای نشانگر نمایش داده می شوند (TC4-N-N).

* پارامتر مد کاربری آلام [AL-1, AL-2] از گروه پارامتر ۲ مناسب با نوع خروجی آلام نمایش داده می شود.

* اگر پارامتر مد کاربری آلام [AL-1, AL-2] از گروه پارامتر ۲ به صورت AMO.-/SbA/LbA/AHYS تنظیم شود، پارامتر نمایش داده نخواهد شد.

(A)	سنسرهای نوری
(B)	فیبر نوری
(C)	سنسرهای محیط/ درب
(D)	سنسرهای مجاوری
(E)	سنسرهای فشار
(F)	انکوڈرهای چرخشی
(G)	کانکتورها / سوکت ها
(H)	کنترلرهای دما
(I)	کنترل کننده های توان /SSR
(J)	شمارنده ها
(K)	تایмер ها
(L)	پنل های اندازه گیری
(M)	اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
(N)	نمایشگرها
(O)	کنترل کننده حسگر
(P)	منابع تغذیه سویچینگ
(Q)	موتورهای پله ای درایور کنترلر
(R)	پنل های منطقی/ گرافیکی
(S)	تجهیزات شبکه فیلد
(T)	نرم افزار

گروه پارامتر ۱:



(*) یکی از کلیدهای جهت دار را فشار دهید.

(*) پس از چک کردن و تغییر دادن مقادیر تنظیمی هر پارامتر و فشار دادن کلید MODE ، مقدار تنظیمی ۲ بار چشمک می زند و به صورت اتوماتیک به پارامتر بعدی می رود.

(*) زمانی که پارامتر نوع کنترل [C-Md] از گروه پارامتر ۲ به صورت PID تنظیم شده باشد، نمایش داده می شود.

* در هر پارامتر برای بازگشت به مد اجرا کلید MODE را ۳ ثانیه نگه دارید.

* پارامترهای داخل خط چین ممکن است بسته به تنظیمات دیگر پارامترها ، نمایش داده نشوند.

رج تنظیم: انحراف آلام (E.S) تا ، آلام مقدار مطلق(رنج دما)

* در صورتی که پارامتر مد کاربری آلام [AL-1,AL-2] از گروه پارامتر ۲ به صورت AM0.-/S- تنظیم شده باشد، هیچ پارامتری نمایش داده نمی شود.

* در زمان شروع عملیات اوتویونینگ فعال شده و پس از پایان عملیات به صورت خودکار غیرفعال می شود.

* نشانگر های انحراف: در طول انجام فانکشن اوتویونینگ هر ۱ ثانیه چشمک می زند.

رج تنظیم: ۰.۱ تا ۹۹۹.۹ درجه سانتیگراد/فارنهایت

رج تنظیم: ۰ تا ۹۹۹ ۹ ثانیه

* عملیات انتگرال گیری زمانی که مقدار این پارامتر ۰ باشد متوقف می شود.

رج تنظیم: ۰ تا ۹۹۹ ۹ ثانیه

* عملیات مشتق گیری زمانی که مقدار این پارامتر ۰ باشد متوقف می شود.

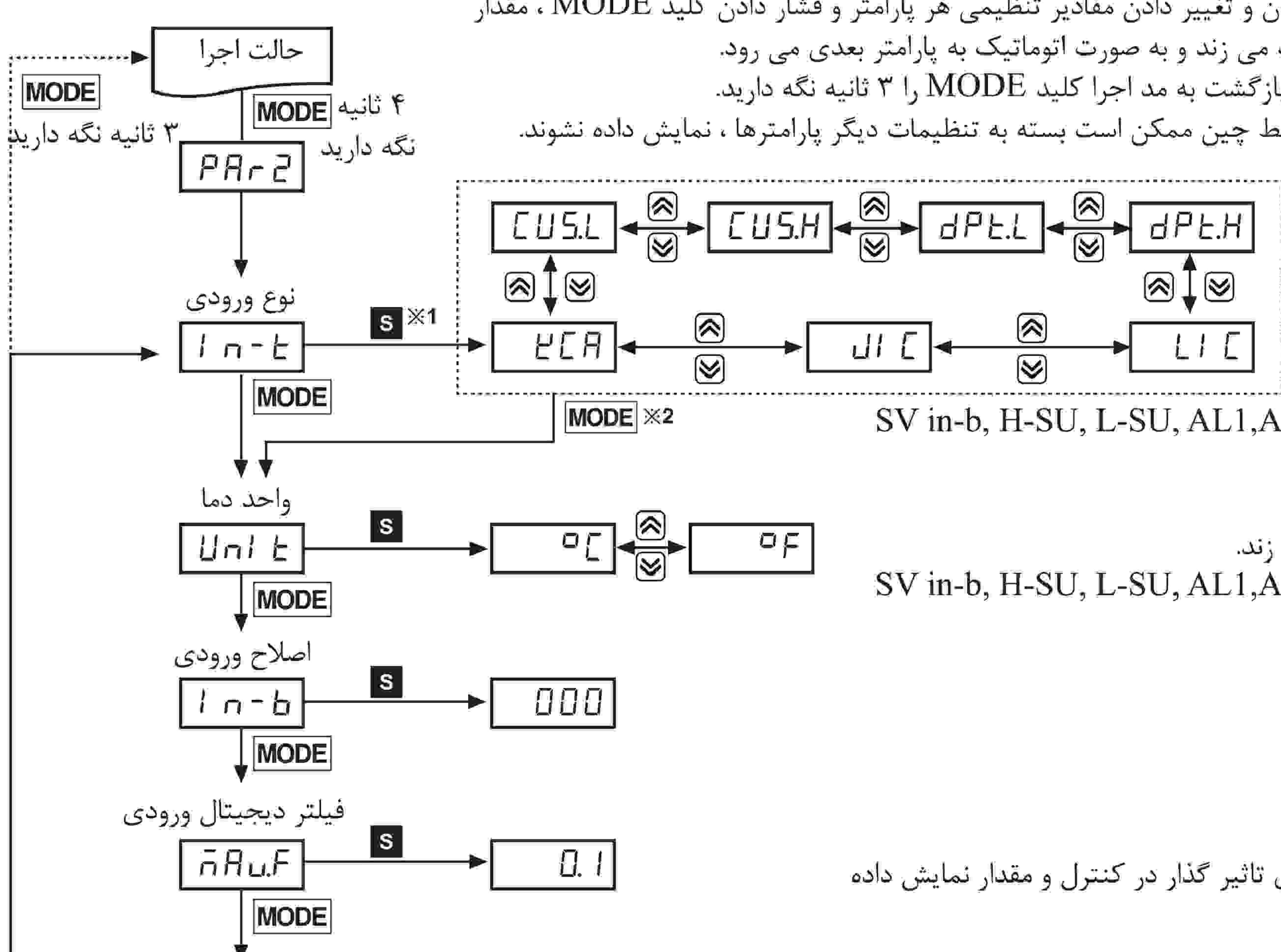
رج تنظیم: ۰ تا ۱۰۰٪

* در صورت کنترل P/PD نمایش داده می شود.

رج تنظیم: ۱ تا ۱۰۰ درجه سانتی گراد/فارنهایت(۰.۱ تا ۵۰ درجه سانتی گراد/فارنهایت)

* در صورتی که پارامتر نوع کنترل [c-md] از گروه پارامتر ۲ به صورت onof تنظیم شده باشد، نمایش داده خواهد شد.

گروه پارامتر ۲:



(*) یکی از کلیدهای جهت دار را فشار دهید.

(*) پس از چک کردن و تغییر دادن مقادیر تنظیمی هر پارامتر و فشار دادن کلید MODE ، مقدار

تنظیمی ۲ بار چشمک می زند و به صورت اتوماتیک به پارامتر بعدی می رود.

* در هر پارامتر برای بازگشت به مد اجرا کلید MODE را ۳ ثانیه نگه دارید.

* پارامترهای داخل خط چین ممکن است بسته به تنظیمات دیگر پارامترها ، نمایش داده نشوند.

* در صورت تغییر نوع ورودی پارامترهای CUS.L, CUS.H, dP.E.L, dP.E.H, HCA, JI.C, L1.C به صورت AHYS

به صورت اولیه مقداردهی خواهد شد.

* هنگام انتخاب واحد، نشانگر واحد دما پنل جلویی چشمک می زند.

* در صورت تغییر نوع ورودی پارامترهای L-SU, AL1, AL2, LbAt, LbAb به صورت AHYS

به صورت اولیه مقداردهی خواهد شد.

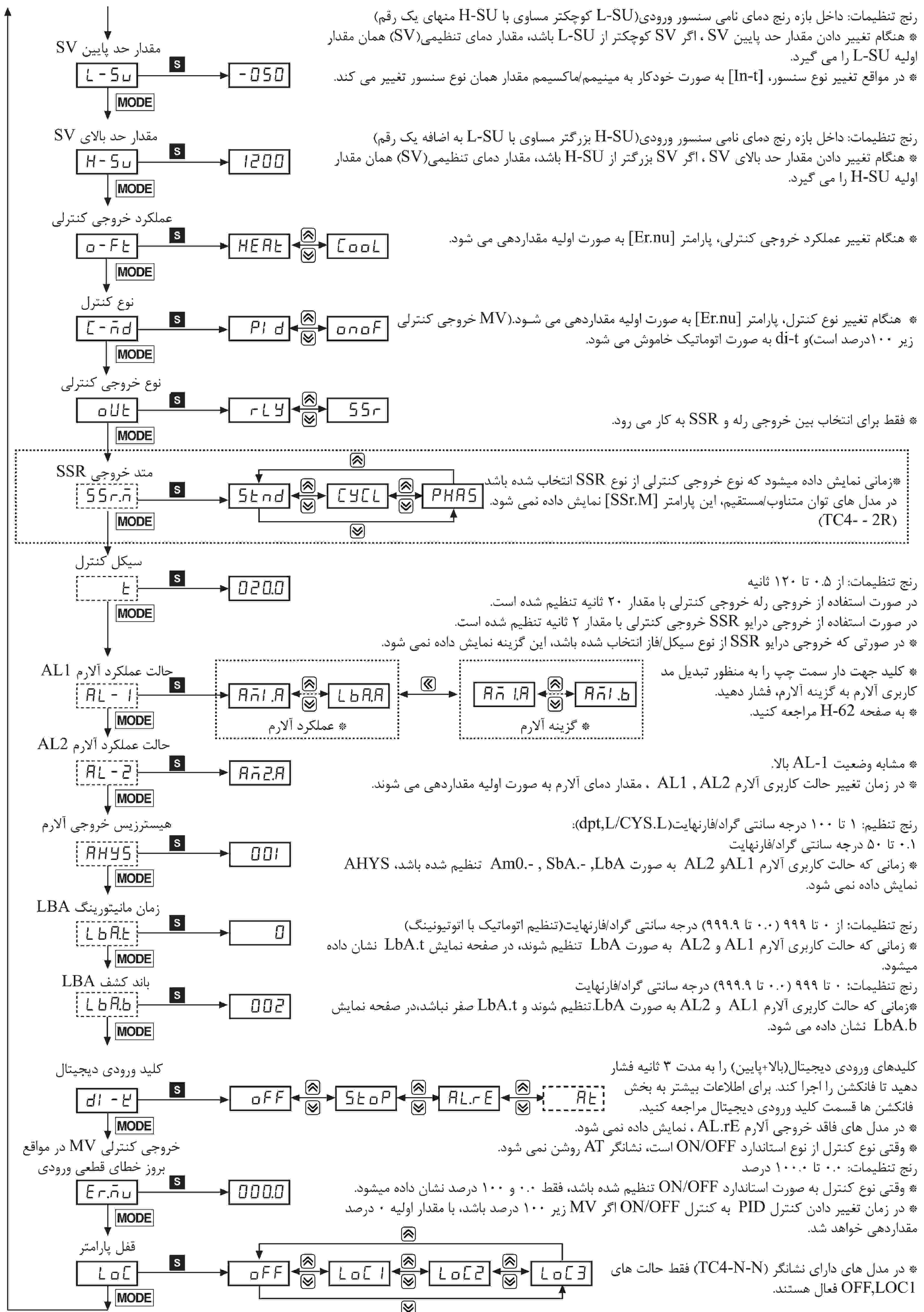
رج تنظیم: ۹۹۹-۰ تا (dpt.L/CUS.L)۹۹۹

۹۹۹.۹-۰ تا ۹۹۹.۹

رج تنظیم: ۰.۱ تا ۱۲۰ ثانیه

* زمان فیلتر دیجیتال ورودی را متناسب با مقدار متوسط ورودی تاثیر گذار در کنترل و مقدار نمایش داده شده تنظیم کنید.

کنترل PID اقتصادی



سنسرهای (A) نوری
سنسرهای (B) فیبر نوری
سنسرهای (C) محیط ادرب
سنسرهای (D) مجاوزتی
سنسرهای (E) فشار
انکودرهای (F) چرخشی
کانکتورها / (G) سوکت ها
کنترلرهای (H) دما
/SSR کنترل کننده های توان
شمارنده ها (I)
تایмер ها (K)
پنل های (L) اندازه گیری
اندازه گیرهای (M) دور/سرعت/پالس
نمایشگرها (N)
کنترل کننده (O) حسگر
منابع تغذیه (P) سویچینگ
موتورهای پله ای (Q) درایور کنترلر
پنل های (R) منطقی / گرافیکی
تعهیبات (S) شبکه فیلد
نرم افزار (T)

□ سنسور ورودی و رنج دما:

سنسور ورودی		نمایشگر	رنج دما(سانتی گراد)	رنج دما(فارنهایت)
ترموکوپل	K (CA)	ECR	-50 to 1200	-58 to 2192
	J (IC)	EC	-30 to 500	-22 to 932
	L (IC)	ELC	-40 to 800	-40 to 1472
RTD	DPt100Ω	dPt,H	-100 to 400	-148 to 752
		dPt,L	-100.0 to 400.0	-148.0 to 752.0
	Cu50Ω	CUS,H	-50 to 200	-58 to 392
		CUS,L	-50.0 to 200.0	-58.0 to 392.0

□ تنظیمات پیش فرض کارخانه:

* تنظیم کردن دمای تنظیمی (SV):

پارامتر	پیش فرض کارخانه
-	0

* گروه پارامتر ۱:

پارامتر	پیش فرض کارخانه
RL1	1250
RL2	0FF
Rt	0100
P	0000
I	0000
d	0500
rEST	002
HYS	002

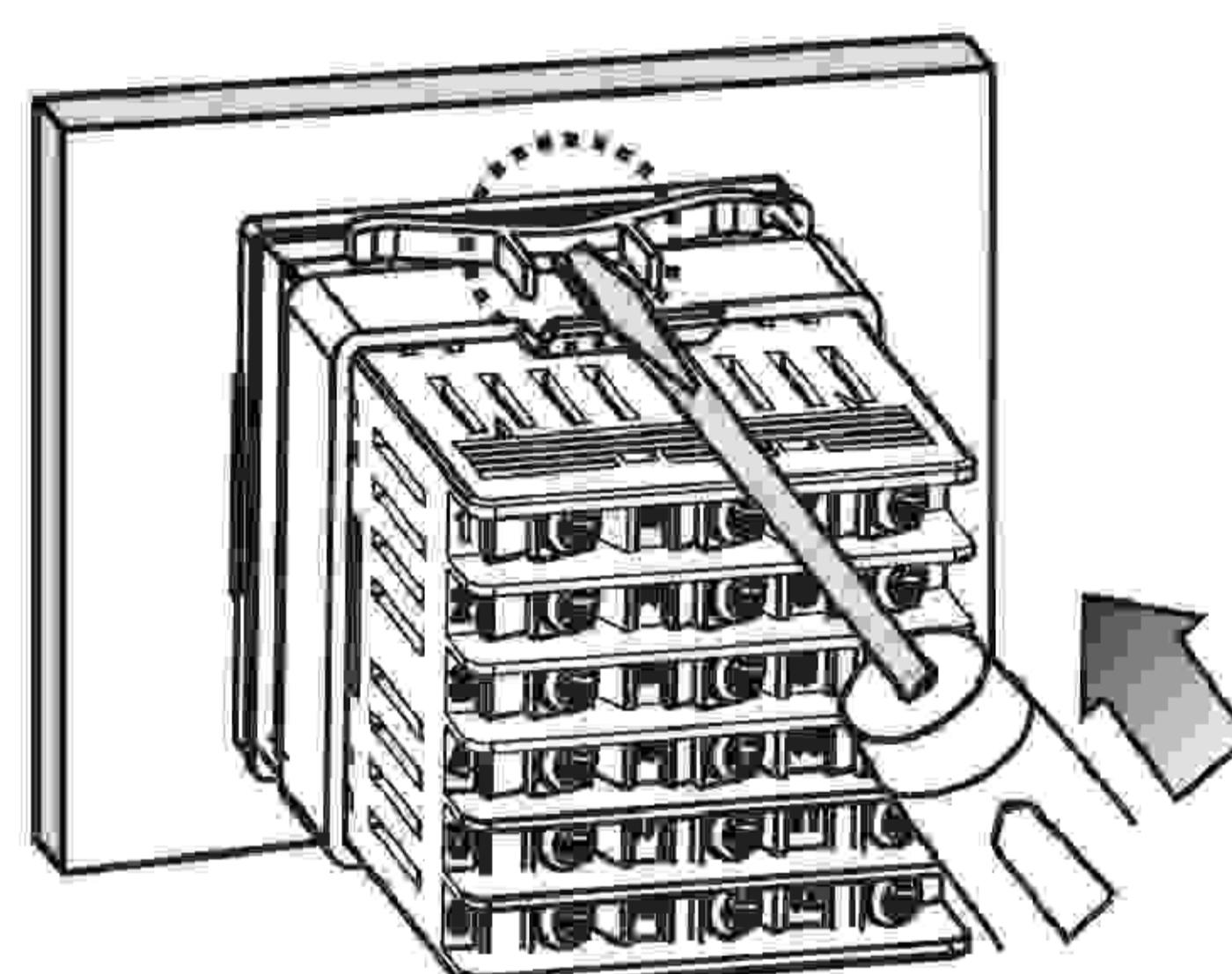
* گروه پارامتر ۲:

پارامتر	پیش فرض کارخانه	پارامتر	پیش فرض کارخانه
In-E	ECR	E	0200
Unit E	°C		
In-b	0000	RL-1	A51,A
RRu,F	000.1	RL-2	A52,A
L-Su	-050	RHYS	000.1
H-Su	1200	LBR,E	0000
o-FE	HEAT	LBR,b	002
C-nd	PI_d	dI-E	5t0P
oUe	rL4	Er,ns	0000
55r,ā	5End	Lc	0FF

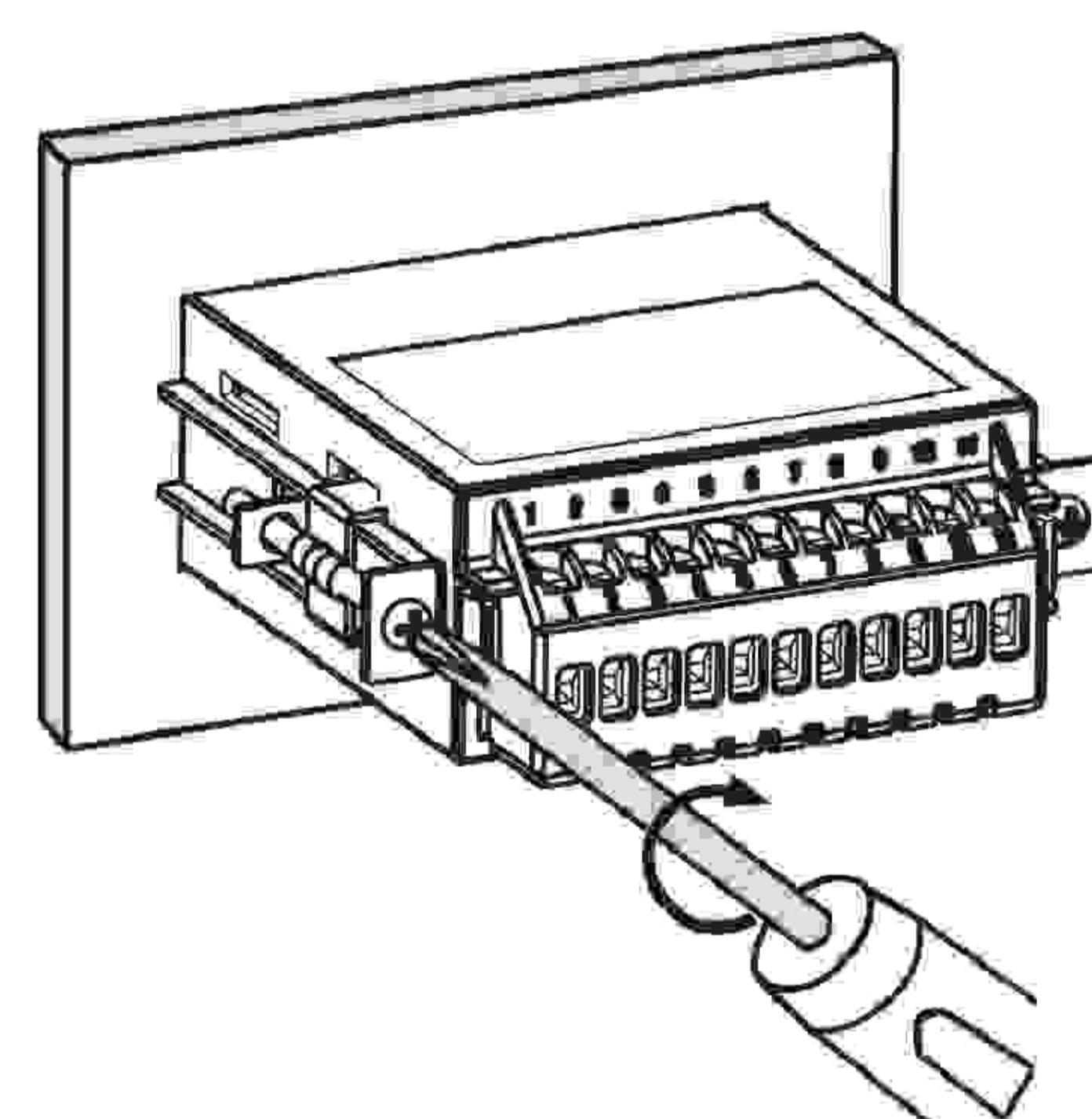
* مدل های ولتاژ متناوب/مستقیم خروجی درایو SSR را ندارند [ssr.n]. در صورتی که خروجی کنترلی [out] به صورت SSR تنظیم شود، در عمل تنها خروجی استاندارد ON/OFF را ساپورت خواهد کرد.

□ نصب:

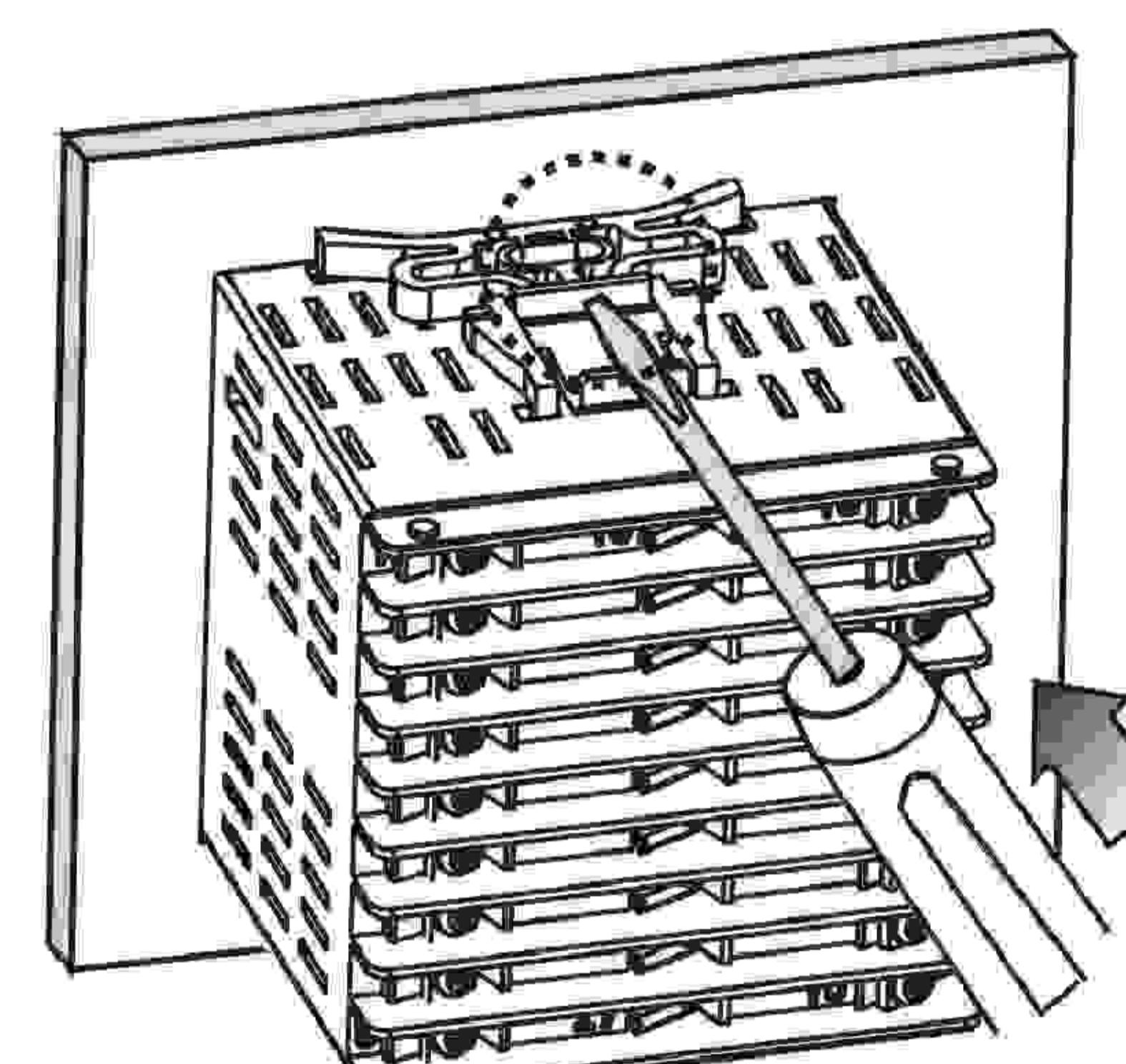
● TC4S/SP (48×48mm) Series



● TC4Y (72×36mm) Series



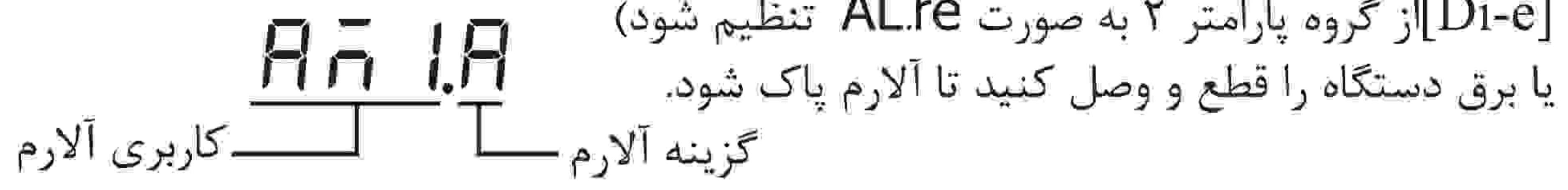
* دیگر سری ها:



* قطعه را روی پنل نصب کرده و گیره ها با فشار دادن با ابزار مناسب طبق تصویر بالا سفت کنید.

کنترل PID اقتصادی

کاربری آلام و گزینه آلام را با ترکیب یکدیگر تنظیم کنید. ۲ عدد خروجی آلام وجود دارد که هر کدام به صورت تکی و جداگانه عمل می‌کند. وقتی که دمای فعلی خارج از رنج دمای آلام است به صورت خودکار آلام پاک می‌شود. اگر گزینه آلام، آلام دائم یا آلام دائم و پروسه آمده بکار ۲/۱ است، کلید ورودی دیجیتال را فشار دهید(کلید بالا + پایین را ۳ ثانیه نگه دارید تا پارامتر کلید ورودی دیجیتال از گروه پارامتر ۲ به صورت AL.re تنظیم شود) یا برق دستگاه را قطع و وصل کنید تا آلام پاک شود.



فانکشن ها:

④ آلام [AL-1, AL2]:

سنسورهای (A)
نوری

سنسورهای (B)
فیبر نوری

سنسورهای (C)
محیط درب

سنسورهای (D)
مجاورتی

سنسورهای (E)
فشار

انکوڈرهای (F)
چرخشی

کانکتورها / (G)
سوکت ها

کنترلرهای (H)
دما

(I) /SSR
کنترل کننده های
تون

شمارنده ها (J)

تایمر ها (K)

پنل های (L)
اندازه گیری

(M)
اندازه گیرهای
دور اسرعت/پالس

نمایشگرها (N)

کنترل کننده (O)
حسگر

منابع تغذیه (P)
سویچینگ

موتورهای پله ای (Q)
درایور
کنترلر

پنل های (R)
منطقی /
گرافیکی

تجهیزات (S)
شبکه
فیلد

نرم افزار (T)

حالات	نام	عملکرد آلام	توضیحات
Rn.0.	—	—	فاقد خروجی آلام
Rn.1.□	آلام حد بالای انحراف	 انحراف بالا: ۱۰ درجه سانتی گراد	اگر انحراف بین دمای فعلی (PV) و دمای تنظیمی (SV) از حدبالا، بیشتر از مقدار تنظیم شده انحراف دما باشد خروجی آلام روشن خواهد شد.
Rn.2.□	آلام حد پایین انحراف	 انحراف پایین: -۱۰ درجه سانتی گراد/انحراف بالا: ۱۰ درجه سانتی گراد	اگر انحراف بین دمای فعلی (PV) و دمای تنظیمی (SV) از حدپایین، بیشتر از مقدار تنظیم شده انحراف دما باشد خروجی آلام روشن خواهد شد.
Rn.3.□	آلام حد بالا/پایین انحراف	 انحراف بالا/پایین: ۱۰ درجه سانتی گراد	اگر انحراف بین دمای فعلی (PV) و دمای تنظیمی (SV) از حدبالا/پایین، بیشتر از مقدار تنظیم شده انحراف دما باشد خروجی آلام روشن خواهد شد.
Rn.4.□	آلام معکوس حد بالا/پایین انحراف	 انحراف بالا/پایین: ۱۰ درجه سانتی گراد	اگر انحراف بین دمای فعلی (PV) و دمای تنظیمی (SV) از حدبالا/پایین، بیشتر از مقدار تنظیم شده انحراف دما باشد خروجی آلام خاموش خواهد شد.
Rn.5.□	آلام حد بالای مطلق	 آلام مقدار مطلق: ۹۰ درجه سانتی گراد	اگر دمای فعلی (PV) بالاتر از مقدار مطلق شود خروجی وصل خواهد شد.
Rn.6.□	آلام حد پایین مطلق	 آلام مقدار مطلق: ۱۱۰ درجه سانتی گراد	اگر دمای فعلی (PV) پایینتر از مقدار مطلق شود خروجی وصل خواهد شد.
56R.□	آلام قطعی سنسور	—	وقتی قطعی سنسور را تشخیص دهد روشن خواهد شد.
16R.□	آلام قطعی حلقه	—	وقتی قطعی حلقه را تشخیص دهد روشن خواهد شد.

* H : هیسترزیس خروجی آلام [AHYS]

گزینه آلام:

حالات	نام	توضیحات
Rn.□.a	آلام استاندارد	اگر وضعیت آلام باشد، خروجی آلام فعال می‌شود. واضح است که در حالت عادی خروجی آلام قطع است.
Rn.□.b	آلام دائم	اگر وضعیت آلام باشد، خروجی آلام وصل می‌شود و وصل باقی می‌ماند.
Rn.□.c	پروسه آمده بکار ۱	وضعیت اولیه آلام نادیده گرفته می‌شود و از وضعیت ثانویه آلام، آلام استاندارد شروع به کار می‌کند. وقتی توان مصرفی تامین باشد و وضعیت آلام وجود داشته باشد، وضعیت آلام اولیه نادیده گرفته می‌شود و از وضعیت ثانویه آلام، آلام استاندارد شروع به کار می‌کند.
Rn.□.d	آلام دائم و پروسه آمده بکار ۱	اگر وضعیت آلام باشد، آلام دائم و پروسه آمده به کار ۱ را راه اندازی می‌کند. وقتی توان مصرفی تامین باشد و در وضعیت آلام باشد، وضعیت اولیه آلام را نادیده گرفته و از وضعیت ثانویه آلام، آلام دائم شروع به کار می‌کند.
Rn.□.e	پروسه آمده بکار ۲	وضعیت اولیه آلام نادیده گرفته می‌شود و از وضعیت ثانویه آلام، آلام استاندارد شروع به کار می‌کند. زمانی که پروسه آمده به کار دوباره بکار گرفته شده باشد و همزمان وضعیت آلام هم باشد.
Rn.□.f	آلام دائم و پروسه آمده بکار ۲	کاربری پایه اش شبیه آلام دائم و پروسه آمده بکار ۱ می‌باشد. نه تنها با قطع و وصل توان، بلکه با تنظیمات مقادیر آلام و یا تغییرات گزینه های آلام شروع به کار می‌کند. زمانی که پروسه آمده به کار دوباره بکار گرفته شده باشد و همزمان وضعیت آلام هم باشد، خروجی آلام وصل نمی‌شود. پس از پاک کردن وضعیت آلام، آلام دائم شروع به کار می‌کند.

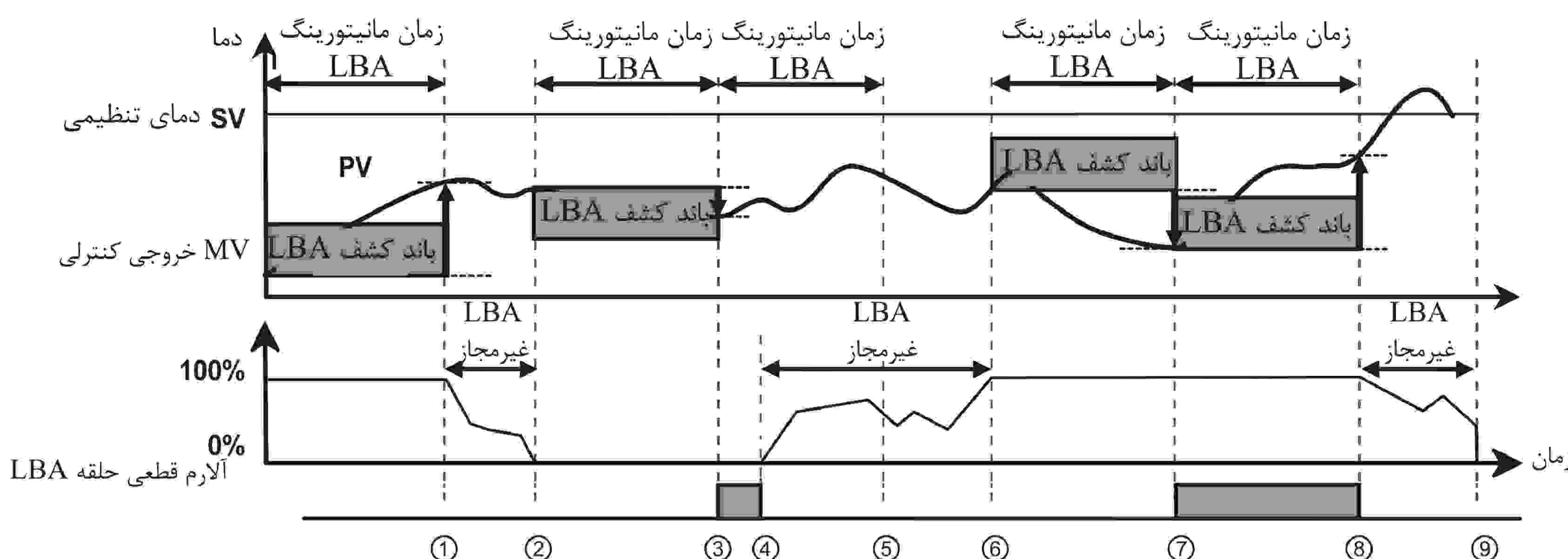
* وضعیت بکار گیری دوباره پروسه آمده بکار برای پروسه آمده بکار ۱، آلام دائم و پروسه آمده بکار ۱: وصل بودن تغذیه وضعیت بکار گیری دوباره پروسه آمده بکار برای پروسه آمده بکار ۲، آلام دائم و پروسه آمده بکار ۲: وصل بودن تغذیه، تغییرات تنظیم دما، دمای آلام [AL1, AL2] یا کاربری آلام [AL-1, AL-2]، تغییر وضعیت از حالت توقف به حالت اجرا.

④ آلام قطعی سنسور:

در این فانکشن خروجی آلام وصل می‌شود در صورتی که سنسور متصل نشده باشد یا قطعی سنسور در پروسه کنترل دما تشخیص داده شده باشد. شما می‌توانید وصل بودن سنسور را بوسیله بازه یا دیگر وسایل به کنتاکت خروجی آلام چک کنید. قابلیت انتخاب بین آلام استاندارد [SbAA] یا آلام دائم [SbAb] وجود دارد.

④ آلام قطعی حلقه (LBA):

این قابلیت، حلقه کنترلی و خروجی های آلام را به وسیله تغییرات دمای جای مورد نظر چک می کند. برای کنترل گرمایش (سرمایش)، وقتی که MV خروجی کنترلی ۱۰۰٪ باشد (٪۰ کنترل سرمایش) و دمای فعلی (PV) در طول زمان مانیتورینگ [LbA.t] بیشتر از باند کشف [LbA.b] افزایش نیافته باشد، یا زمانی که MV خروجی کنترلی ۱۰۰٪ (٪۰ کنترل سرمایش) و دمای فعلی (PV) کمتر از باند کشف [LbA.b] در طول مدت زمان مانیتورینگ [LbA.t] کاهش نیافته باشد، خروجی آلام فعال می شود.



① شروع کنترل از	زمانی که MV خروجی کنترلی ۰٪ است و دمای فعلی (PV) در طول زمان مانیتورینگ [LbA.t] کمتر از باند کشف [LbA.b] کاهش نیافته است.
① to ②	وضعیت تغییرات MV خروجی کنترلی (زمان مانیتورینگ LBA) ریست شده است.
② to ③	زمانی که MV خروجی کنترلی ۰٪ است و دمای فعلی (PV) در طول زمان مانیتورینگ [LbA.t] کمتر از باند کشف [LbA.b] کاهش نیافته است، آلام قطعی حلقه (LBA) پس از طی شدن زمان مانیتورینگ LBA فعال می شود.
③ to ④	خروچی کنترلی ۰٪ است و آلام قطعی حلقه (LBA) فعال است و فعال باقی می ماند.
④ to ⑥	وضعیت تغییرات MV خروجی کنترلی (زمان مانیتورینگ LBA) ریست شده است.
⑥ to ⑦	زمانی که MV خروجی کنترلی ۱۰۰٪ است و دمای فعلی (PV) در طول زمان مانیتورینگ [LbA.t] بیشتر از باند کشف [LbA.b] افزایش نیافته است، آلام قطعی حلقه (LBA) پس از طی شدن زمان مانیتورینگ LBA فعال می شود.
⑦ to ⑧	زمانی که MV خروجی کنترلی ۱۰۰٪ است و دمای فعلی (PV) در طول زمان مانیتورینگ [LbA.t] بیشتر از باند کشف [LbA.b] افزایش نیافته است، آلام قطعی حلقه (LBA) پس از طی شدن زمان مانیتورینگ LBA غیرفعال می شود.
⑧ to ⑨	وضعیت تغییرات MV خروجی کنترلی (زمان مانیتورینگ LBA) ریست شده است.

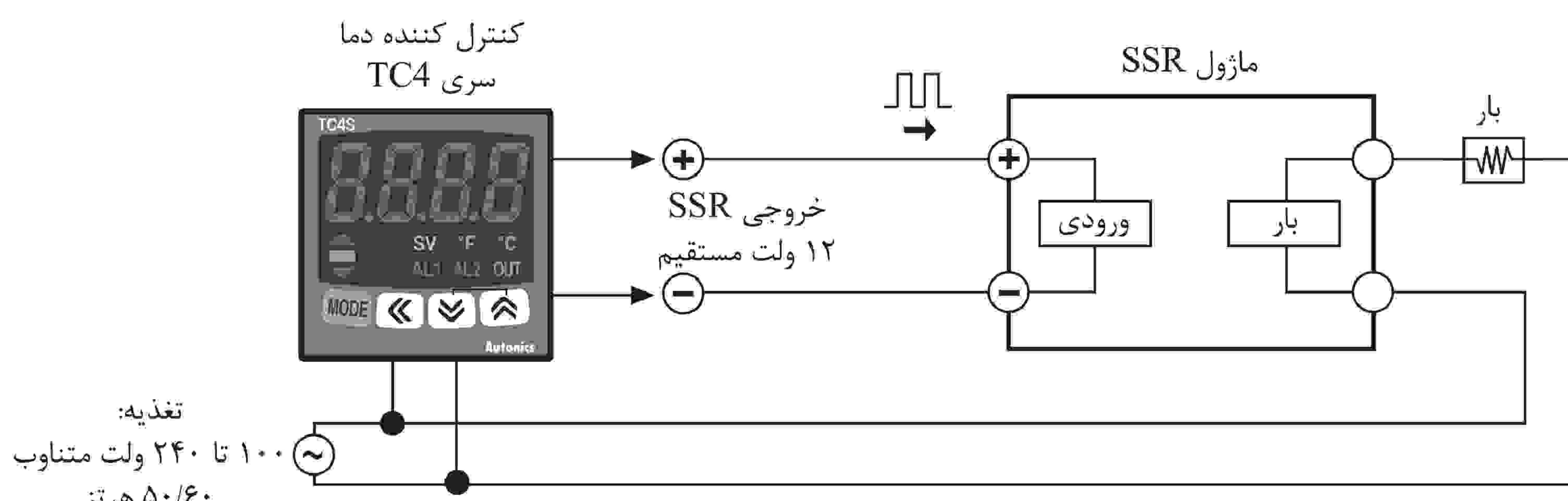
* در زمان اجرای اوتیونینگ، باند کشف LBA و زمان مانیتورینگ به صورت اتوماتیک براساس مقادیر بدست آمده از اوتیونینگ تنظیم می شوند. زمانی که مد کاربری آلام ۱ و ۲ [AL-1, AL-2] به عنوان آلام قطعی حلقه تنظیم می شود، پارامترهای باند کشف [LbA.b] و زمان مانیتورینگ [LbA.t] نمایش داده خواهند شد.

④ فانکشن خروجی SSR : (فانکشن SSR)

* فانکشن SSR به صورت روش های کنترلی استاندارد ON/OFF، کنترل سیکل، کنترل فاز با استفاده از خروجی SSR استاندارد قابل انتخاب است.

* تحقق دقت بالا و صرفه اقتصادی کنترل دما با خروجی خطی (کنترل سیکل و کنترل فاز).

* از گروه پارامتر ۲ یکی از روش های کنترل استاندارد ON/OFF، کنترل سیکل و یا کنترل فاز را انتخاب کنید. برای کنترل سیکل، از Random turn-on SSR نوع استفاده کنید. برای کنترل فاز از Zero cross turn-on SSR استفاده کنید.



* هنگام انتخاب حالت کنترل سیکل یا کنترل فاز، منبع تغذیه برای بار و کنترلر دما باید یکسان باشد.

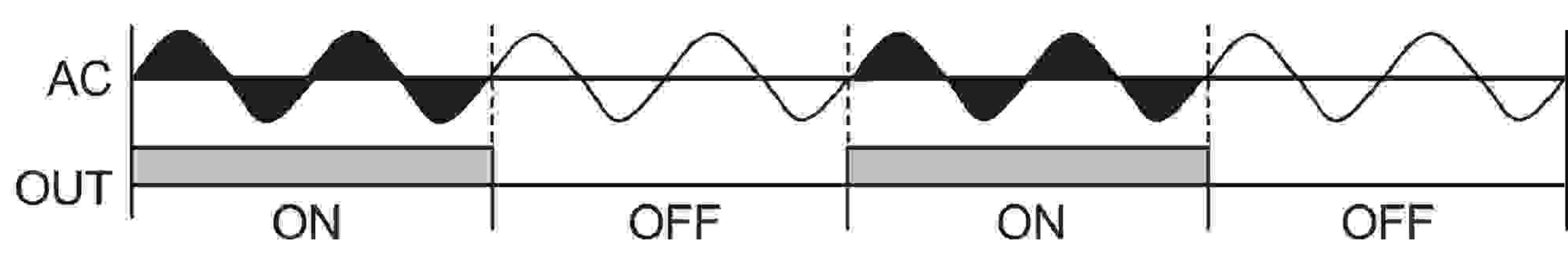
* در مواقعي که نوع کنترل PID و حالت های خروجی کنترلی فاز/سیکل انتخاب شده باشند، کنترل سیکل قبل انتخاب نمی باشد.

* برای مدل های توان متناوب/مستقیم (TC4-2R) این پارامتر نمایش داده نمی شود و فقط کنترل استاندارد با رله یا SSR در دسترس هستند.

کنترل PID اقتصادی

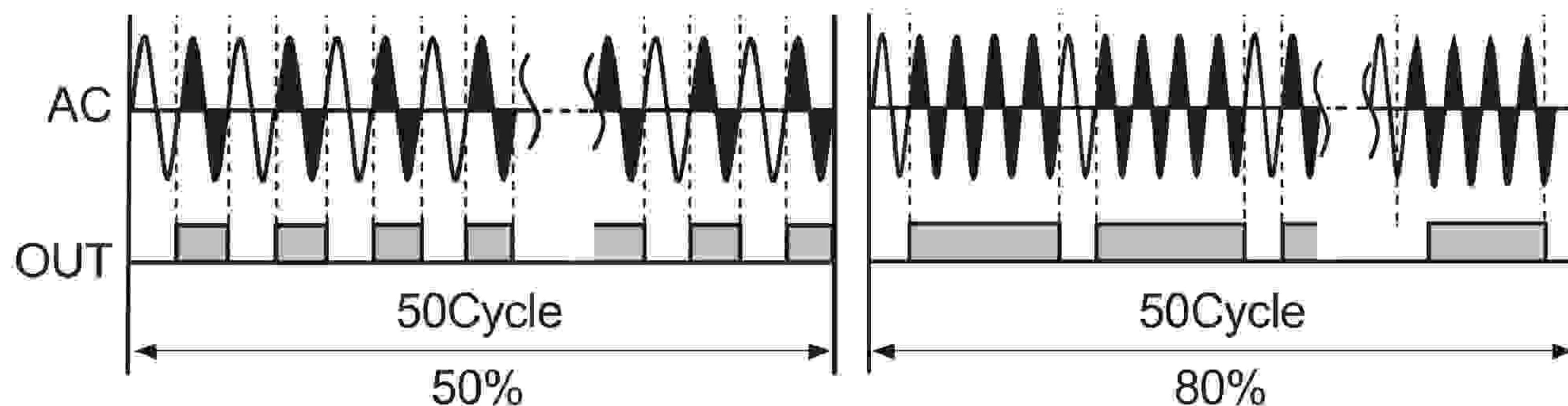
* حالت کنترل استاندارد [stnd] :ON/OFF

یک حالت کنترلی به منظور کنترل بار مشابه نوع خروجی رله ای.
ON: سطح خروجی ۱۰۰٪.
OFF: سطح خروجی ۰٪.



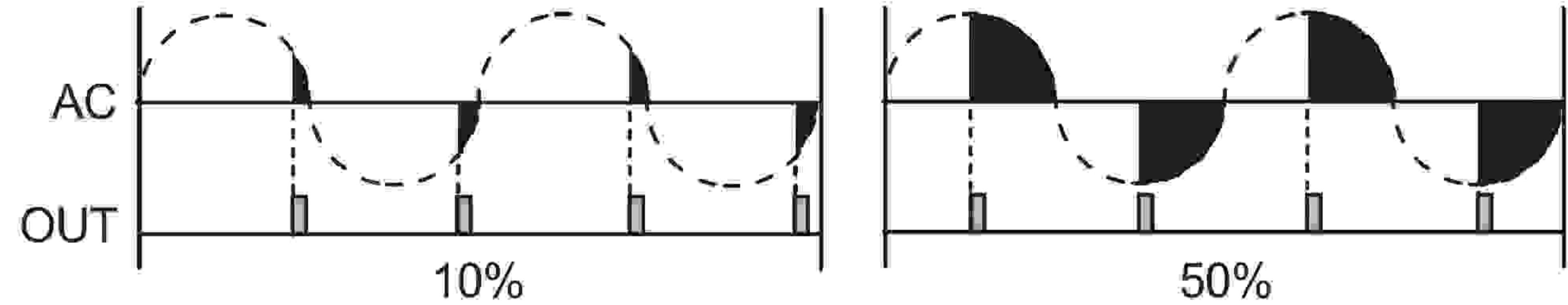
* حالت کنترل سیکل: [cycl]

یک حالت کنترلی به منظور کنترل بار بوسیله تکرار کردن ON/OFF در خروجی با توجه به نرخ خروجی تنظیم شده در تنظیمات سیکل. بهبود نویز در حالت ON/OFF با بهره گیری از نوع Zero Cross.



* حالت کنترل فاز: [PHAS]

یک حالت کنترلی به منظور کنترل بار که بر اساس کنترل فاز در نیم سیکل متناوب کار می کند. کنترل سریال هم در دسترس است. در این حالت باید از نوع Random Turn on SSR استفاده شود.



* اتوتیونینگ [AT]

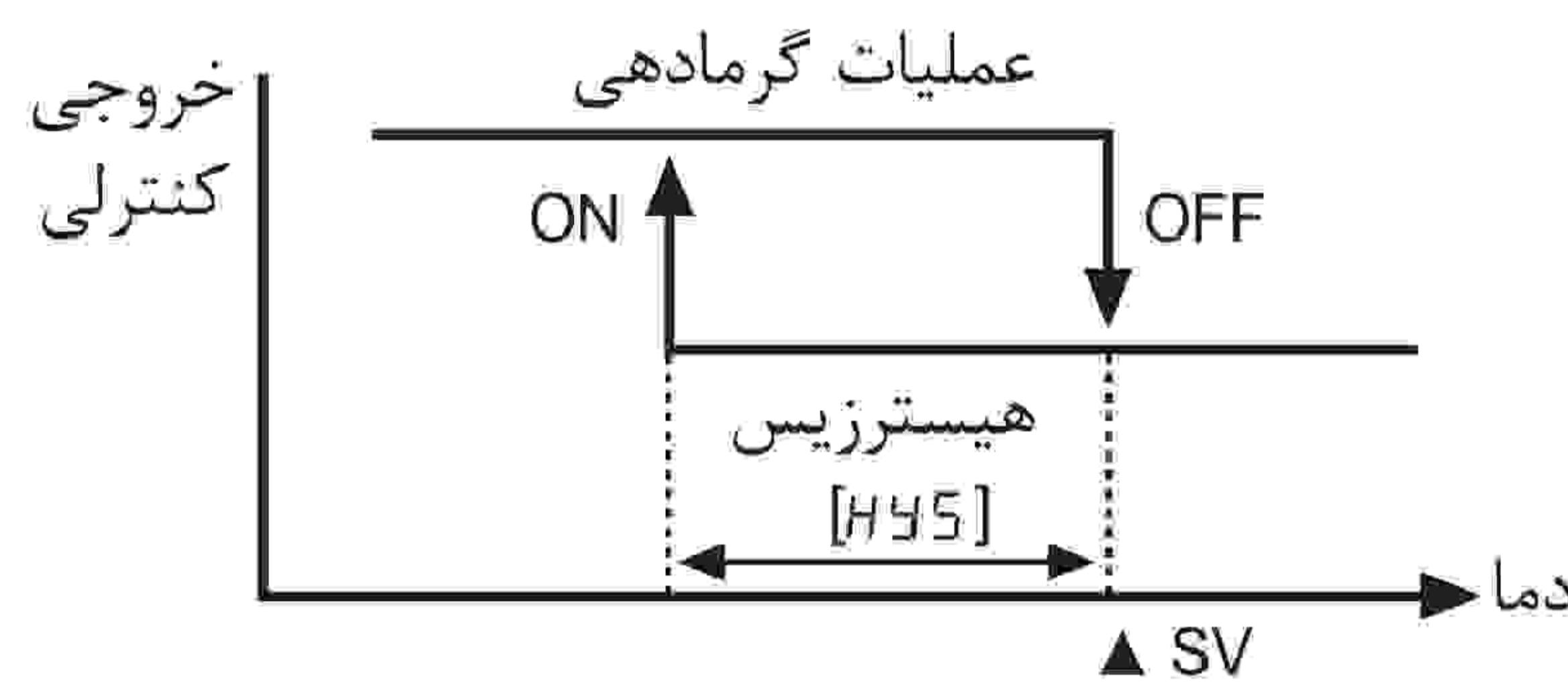
- * وقتی پارامتر AT به صورت ON تنظیم شود، نشانگر واحد دمای روی نمایشگر شروع به چشمک زدن در طول انجام اتوتیونینگ می کند. پس از اتمام اتوتیونینگ، نشانگر واحد دما روی صفحه نمایش به حالت عادی باز خواهد گشت و پارامتر AT به صورت اتوماتیک OFF می شود.
- * پارامتر را به صورت OFF تنظیم کنید تا اتوتیونینگ متوقف شود.
- * در اینصورت مقادیر قبلی P,I,D را حفظ خواهد کرد.
- * اگر در مد اتوتیونینگ مقدار SV تغییر کند، اتوتیونینگ متوقف خواهد شد.
- * ثابت های زمانی بدست آمده از فانکشن اتوتیونینگ قابل تغییر هستند.
- * اگر متد کنترل [c-md] به صورت ONOF تنظیم شود، هیچ پارامتری نشان داده نخواهد شد.
- * اگر در طول مدت اتوتیونینگ خطای [OPEN] رخ داد عملیات را متوقف کنید.
- * در صورت توقع خطای [OPEN] عملیات اتوتیونینگ قابل کاربری نیست.

* انتخاب متد کنترل [c-md]

- بین کنترل ON/OFF و PID قابل انتخاب است.
- * در صورت انتخاب متد [ONOF] پارامتر هیسترزیس [HYS] نمایش داده خواهد شد.
 - * در صورت انتخاب متد کنترل [PID[pid]]، پارامترهای باند تناسبی [P]، زمان انTEGRAL گیری [I] و زمان مشتق گیری [t] نمایش داده می شوند.

④ هیسترزیس [HYS]

در مدد کنترل ON/OFF، زمان وقفه ای بین قطع و وصل شدن خروجی کنترلی تنظیم کنید.



④ تصحیح ورودی [In-b]

خود کنترل کننده خطای ندارد ولی ممکن است خطای خارجی بوسیله سنسور ورودی دما ایجاد شوند.

مثال: اگر دمای واقعی ۸۰ درجه سانتی گراد باشد ولی کنترل کننده ۷۸ درجه را نشان دهد، مقدار اصلاح ورودی [in-b] را ۰۰۲ تنظیم کنید آنگاه کنترل کننده ۸۰ درجه سانتی گراد را نشان خواهد داد.

در نتیجه اصلاح ورودی، اگر مقدار دمای فعلی (PV) بیشتر از رنچ دمایی سنسور ورودی باشد، نمایشگر HHHH و یا LLLL را نشان خواهد داد.

- * اگر هیسترزیس خیلی کوچک باشد، ممکن است به همراه نویز خارجی نویز خارجی باعث نوسانی شدن خروجی شود.
 - * در صورت مدد کنترل ON/OFF، حتی اگر PV به وضعیت پایدار برسد، باز هم نوسان وجود دارد. این می تواند به SV هیسترزیس، مشخصه پاسخ بار یا محل قرار گرفتن سنسور مرتبط باشد. به منظور کاهش نوسان به میزان حداقل، لازم است فاکتورهای زیر در هنگام طراحی پروسه کنترل دما در نظر گرفته شوند:
- هیسترزیس مناسب [HYS]، ظرفیت هیتر، مشخصه دمایی، پاسخ سنسور و محل قرار گرفتن سنسور.

④ انتخاب واحد دما [Unit]

- * یک فانکشن به منظور انتخاب نمایش واحد دما می باشد.
- * نمایشگر دستگاه در زمان تبدیل واحد دما روش باقی خواهد ماند.

④ فیلتر دیجیتال ورودی [MAU.F]

اگر دمای فعلی (PV) به صورت تکراری با تغییرات سریع سیگنال ورودی نوسان کند، اثر این امر روی MV است و کنترل پایدار ناممکن خواهد بود. در نهایت، فانکشن فیلتر دیجیتال مقدار دمای فعلی را ثبت می کند.

* به عنوان مثال، مقدار فیلتر دیجیتال ورودی را ۰.۴ ثانیه تنظیم کنید و این به مقادیر ورودی در فیلتر دیجیتال در مدت ۰.۴ ثانیه اعمال می شود و این مقادیر را نشان می دهد. دمای فعلی ممکن است با مقدار واقعی ورودی تفاوت داشته باشد.

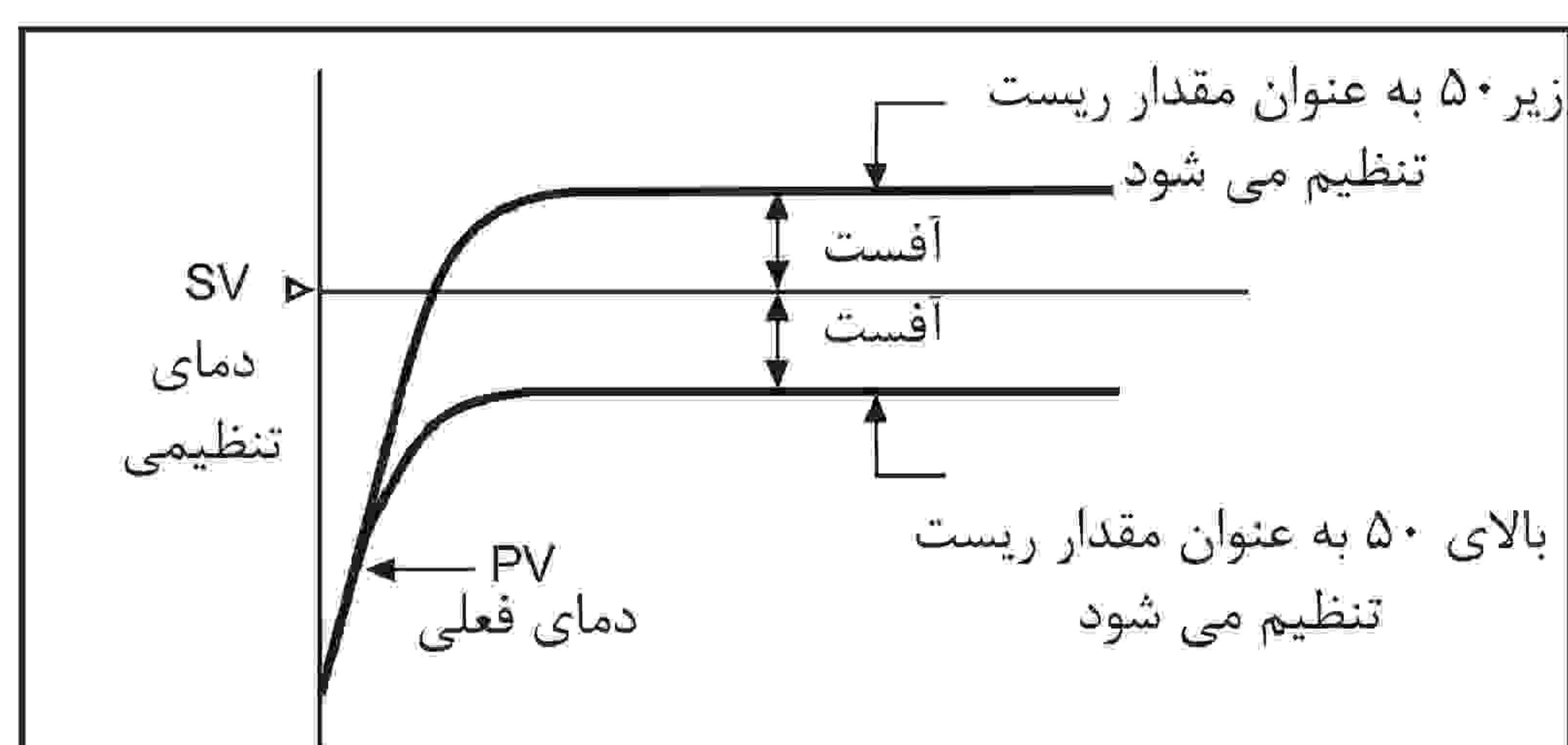
(A)	Sensors (Nori)
(B)	Sensors (Nori) / درب فیبر
(C)	Sensors (Nori) / محیط
(D)	Sensors (Nori) / مجاوری
(E)	Sensors (Nori) / فشار
(F)	Sensors (Nori) / چرخشی
(G)	Sensors (Nori) / سوکت ها
(H)	Sensors (Nori) / دما
(I)	Sensors (Nori) / SSR کننده های توان
(J)	Sensors (Nori) / شمارنده ها
(K)	Sensors (Nori) / تایмер ها
(L)	Sensors (Nori) / اندازه گیری
(M)	Sensors (Nori) / دور اسرعت / پالس
(N)	Sensors (Nori) / حسگر
(O)	Sensors (Nori) / منابع تغذیه سوییچینگ
(P)	Sensors (Nori) / موتورهای پله ای درایور کنترلر
(Q)	Sensors (Nori) / پنل های منطقی / گرافیکی
(R)	Sensors (Nori) / تجهیزات شبکه فیلد
(T)	Sensors (Nori) / نرم افزار

④ ریست دستی [rEST]

در موقع انتخاب حالت کنترل تناسبی/اتناسبی، مشتق گیر قطعاً اختلاف دمایی وجود دارد حتی بعد از اینکه دمای فعلی (PV) به وضعیت پایدار می‌رسد زیرا زمان خیز و نشست هیتر به دلیل مشخصه‌های دمایی هدف کنترل شونده، مثل ظرفیت گرمادهی یا ظرفیت خود هیتر بی ثبات است. این اختلاف دما آفست نامیده می‌شود و فانکشن ریست دستی [rest] برای تنظیم و تصحیح آفست بکار می‌رود.

* وقتی دمای فعلی (PV) و دمای تنظیمی (SV) برابر هستند، مقدار ریست %۵۰ است. بعد از اینکه کنترل پایدار شد و دمای فعلی (PV) کمتر از دمای تنظیمی (SV) شد، مقدار ریست بیشتر از %۵۰ خواهد شد و یا اگر دمای فعلی (PV) بیشتر از دمای تنظیمی (SV) شد، مقدار ریست کمتر از %۵۰ خواهد شد.

* ریست دستی [rEST] بوسیله نتیجه کنترل انجام می‌شود.
* فانکشن ریست دستی فقط در حالت کنترل تناسبی و تناسبی/امشتق گیر کاربرد دارد.



④ MV خروجی کنترلی زمانی که خط ورودی سنسور قطع شده است [Er.Mu]

زمانی که خط سنسور ورودی قطع شده است و یا خطای مقدار تنظیمات رخ می‌دهد، این فانکشن به منظور کنترل خروجی فعلی کار می‌شود. شما می‌توانید برای حالت کنترل ON/OFF تنظیمات را انجام دهید، یا تنظیمات MV را به منظور کنترل PID یا ON/OFF انجام دهید.

④ کلید ورودی دیجیتال (فشار دادن کلید بالا+پایین برای ۳ ثانیه) [di-e]

پارامتر	کارکرد
خاموش OFF	از فانکشن کلید ورودی دیجیتال استفاده نمی‌کند.
اجرا/توقف 5t0P	باعث مکث خروجی کنترلی می‌شود. خروجی کمکی (به جز آلام قطعی حلقه، آلام قطعی سنسور) به جز خروجی کنترلی بر اساس تنظیمات انجام شده کار می‌کند. کلید های دیجیتال ورودی را ۳ ثانیه نگه دارید. برای شروع مجدد بیشتر از ۳ ثانیه نگه دارید.
پاک کردن آلام AL.E	به اجبار خروجی آلام را پاک می‌کند. (فقط وقتی که گزینه آلام از نوع آلام دائم یا آلام دائم و پرسه آمده بکار ۱/۲ باشد). این فانکشن زمانی بکار می‌رود که مقدار دمای فعلی خارج از رنج کاری آلام است ولی خروجی آلام فعلی است. کارکرد آلام پس از پاک کردن آلام به حالت نرمال خود باز می‌گردد.
اتوتبونینگ RT	اتوتبونینگ را اجرا و متوقف می‌کند. این فانکشن همین اتوتبونینگ داخل گروه پارامتر ۲ می‌باشد. (شما می‌توانید اتوتبونینگ را از گروه پارامتر ۱ فعال کنید و کلید ورودی دیجیتال متوقف کنید). * این پارامتر فقط زمانی نمایش داده می‌شود که متد کنترل [C-mD] از گروه پارامتر ۲ به صورت PID تنظیم شده باشد. وقتی متد کنترل از گروه پارامتر ۲ به صورت ON/OFF تنظیم شده باشد، این پارامتر به حالت OFF تغییر وضعیت می‌دهد.

④ قفل پارامتر: [LOC]

یک فانکشن به منظور جلوگیری از تغییر دمای تنظیمی (SV) و پارامترهای هریک از تنظیمات گروه‌ها می‌باشد. مقادیر تنظیمات پارامترها در زمان فعلی بودن قفل همچنان برای چک کردن قابل استفاده می‌باشد.

نمایشگر	توضیحات
OFF	قفل غیر فعل
L0C1	قفل پارامترهای گروه ۲
L0C2	قفل پارامترهای گروه ۱ و ۲
L0C3	قفل پارامترهای گروه ۱ و ۲ و تنظیمات دمای تنظیمی (SV)

(TC4-NN) OFF,LOC1 *

④ فانکشن گرما/سرما [o-ft]

عموماً دو راه برای کنترل دما وجود دارد، اول (تابع حرارت) گرما دادن در زمانی که دمای فعلی (PV) در حال پایین رفتن است (استفاده از هیتر). دیگری (تابع سرما) سرما دادن در زمانی که دمای فعلی (PV) در حال بالا رفتن است (استفاده از فریزر). این توابع به صورت متضاد یکدیگر کار می‌کنند در زمانی که نوع کنترل ON/OFF باشد. ولی در این مورد ثابت زمانی PID متفاوت خواهد بود چرا که تابع زمانی PID با توجه به حالتی که سیستم PID می‌باشد انتخاب خواهد شد.

* تابع سرما [COOL] و تابع گرما [HEAT] باید به طور صحیح متناسب با کاربرد تنظیم شوند، اگر فانکشن مخالف تنظیم شود ممکن است باعث آتش سوزی بشود. (اگر تابع سرما را برای هیتر تنظیم کنید خروجی وصل باقی خواهد ماند و باعث آتش سوزی خواهد شد)

* در زمانی که دستگاه در حال انجام کار می‌باشد از تغییر تابع حرارت به تابع سرما و بالعکس خودداری کنید.

* راه اندازی هر دو فانکشن در آن واحد با این دستگاه غیرممکن است. در نتیجه فقط یک فانکشن باید انتخاب شود.

④ حد بالا/پایین دمای تنظیمی [H-SU/L-SU](SV)

این فانکشن حد بالا و پایینی برای دمای تنظیمی (SV) ایجاد می‌کند که یک رنج محدود در استفاده از دما و رنج دما برای هر سنسور تنظیم می‌کند. کاربر می‌تواند با تغییر/تنظیم دمای تنظیمی (SV) را داخل بازه حد بالای SV یا [H-SU] تا حد پایین SV یا [L-SU] انجام دهد. حد پایین نمی‌تواند از حد بالا بزرگتر باشد.

* هنگام تغییر نوع ورودی [in-t]، حد بالا و پایین SV مورد استفاده دمای دوباره با مقدار ماکریم و مینیموم مقدار رنج دمایی هر سنسور به صورت خودکار مقداردهی می‌شوند.

④ خط: [X]

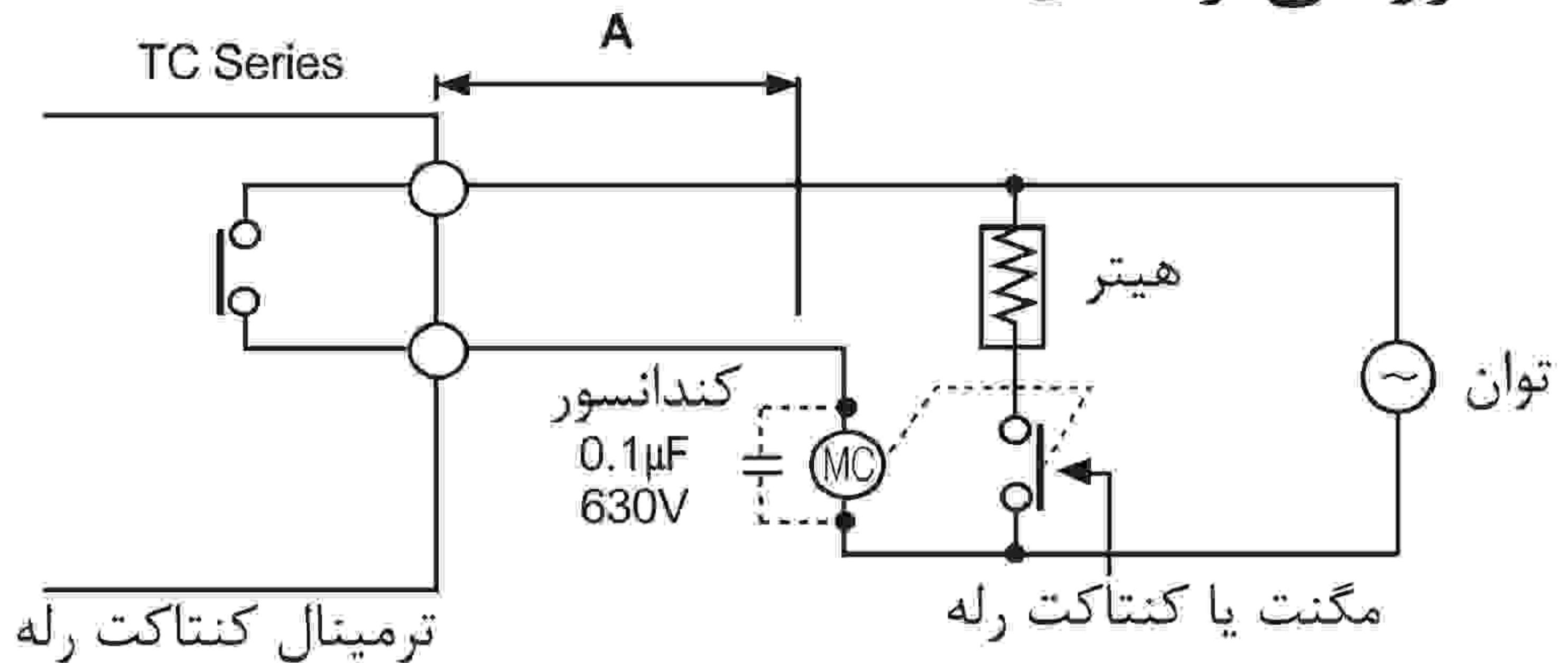
نمایشگر	توضیحات	عیب یابی
OFF	اگر ورودی سنسور وصل نشده باشد یا قطع شده باشد، چشمک می‌زند.	وضعیت سنسور ورودی را چک کنید.
HHHH	اگر ورودی اندازه گیری شده سنسور بیشتر از رنج دما باشد چشمک می‌زند.	وقتی ورودی دما داخل بازه نامی دما باشد، دیگر نمایش داده نمی‌شود.
LLLL	اگر ورودی اندازه گیری شده سنسور کمتر از رنج دما باشد چشمک می‌زند	

کنترل PID اقتصادی

◎ اتصالات خروجی

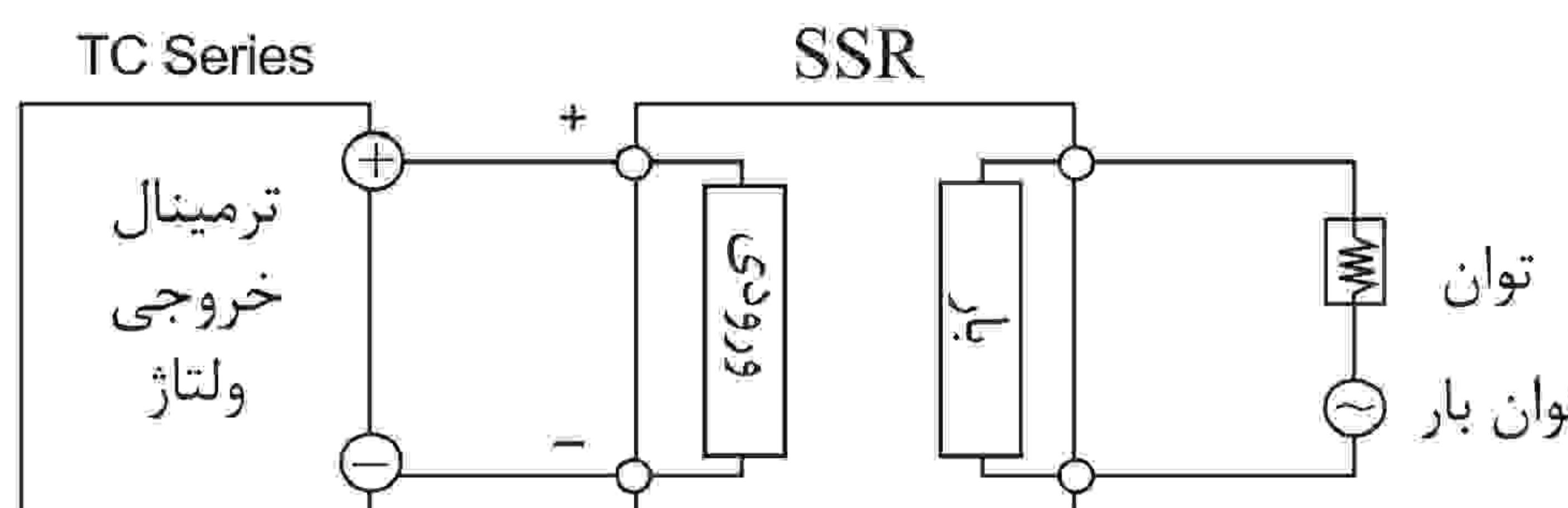
برای خروجی به صفحه 142 H-142 مراجعه کنید.

* کاربرد خروجی رله ای:



در زمان سیم کشی کنترلر به بار در فاصله A را تا امکان بلند در نظر بگیرید. اگر فاصله A کوتاه باشد، نیروی محرکه مخالف حاصل از سیم پیچ و مگنت کلید و رله قدرت ممکن است اثر مغناطیسی روی تغذیه دستگاه بگذارد و باعث عیب در دستگاه بشود.
اگر طول سیم A کوتاه شد، لطفاً خازن ۱۰۴ MYLAR را به دو طرف مگنت به منظور محافظت از نیروی محرکه مخالف وصل کنید.

* کاربرد متدهای خروجی SSR:



* رله SSR باید متناسب با بار در نظر گرفته شود در غیر اینصورت ممکن است باعث اتصال کوتاه و آتش سوزی شود. گرمادهی غیر مستقیم باید به وسیله SSR به علت کارایی مناسب تر انجام شود.

* لطفاً از یک صفحه خنک کننده استفاده کنید در غیر اینصورت می تواند باعث کاهش ظرفیت، خرابی و کاهش عمر استفاده در طولانی مدت شود.

* به منظور اتصالات کنترل سیکل/فاز به صفحه 63 H-63 مراجعه کنید.

استفاده صحیح:

◎ عیب یابی خطاهای ساده

* زمانی که بار (هیتر) راه اندازی نمی شود: لطفاً کارکرد نشانگر خروجی (OUT) که روی پنل جلوی دستگاه قرار گرفته را چک کنید.
اگر نشانگر خروجی کار نمی کرد، تمام حالت های تنظیم شده پارامترها را بررسی کنید.
اگر نشانگر خروجی کار می کرد، لطفاً پس از جدا کردن خط خروجی از ترمینال دستگاه خروجی را چک کنید (رله، ولتاژ درایو). (SSR).

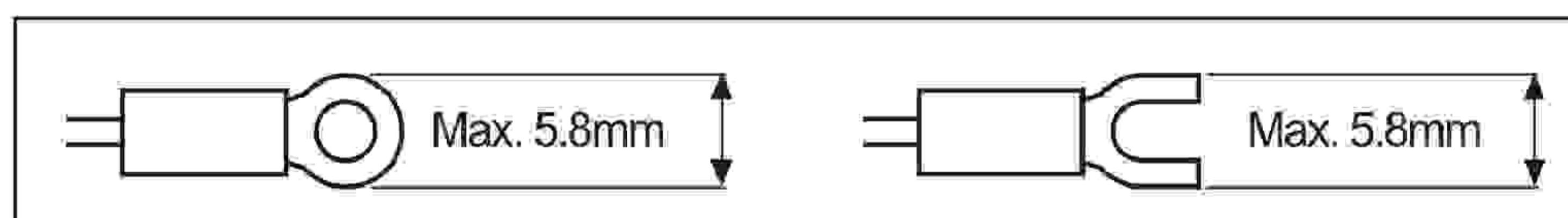
* وقتی در حین کارکرد روی صفحه نمایش OPEN ظاهر می شود: این یک هشدار است که سنسور خارجی باز است. لطفاً تغذیه را قطع کرده و وضعیت سیم سنسور را چک کنید. اگر سنسور باز نبود، خط سنسور را از دستگاه جدا کنید و ورودی ترمینال + و - را اتصال کوتاه کنید. تغذیه دستگاه را وصل کنید و دما اتاق را از روی نمایشگر چک کنید.

اگر دستگاه نتوانست دمای اتاق را نمایش دهد، این دستگاه خراب است. دستگاه را جدا کرده و با مرکز سرویس ما تماس بگیرید. (زمانی که حالت ورودی از نوع ترموموپل باشد، نمایش دمای اتاق در دسترس است).

◎ احتیاط در زمان استفاده

* اتصال سیمی این دستگاه باید به منظور جلوگیری از نویز القایی از خطوط ولتاژ بالا و قدرت جدا باشد.

* برای ترمینال خای پیچی از ترمینال های شکل زیر استفاده کنید. (M3)



* لطفاً به منظور قطع منبع تغذیه، مدارشکن و کلید قدرت نصب نمایید.

.

* کلید یا مدارشکن باید در دسترس کاربر نصب شوند.
* این دستگاه فقط برای کنترل دما طراحی شده است. این دستگاه را به عنوان دستگاه اندازه گیری ولتاژ یا جریان به کار نبرید.

* در موقع استفاده از سنسور RTD حتماً باید از نوع ۳ سیم استفاده شود. اگر احتیاج به اضافه کردن طول سیم بود حتماً از نوع ۳ سیم با همان ضخامت استفاده شود. اگر مقاومت خط تغییر کند ممکن است باعث اختلاف دمایی بشود.

* در صورتی که خط قدرت و خط سیگنال ورودی تزدیک به هم شدند، فیلتر خط برای حفاظت در برابر نویز باید خط قدرت نصب شود و خط سیگنال ورودی هم باید شیلد بشود.

* دستگاه را از تجهیزات فرکانس بالا دور نگه دارید. (ماشین های جوشکاری

فرکانس بالا و ماشین آلات خیاطی و کنترلر های خازنی بزرگ مبتنی بر SCR)

* اگر در زمان اندازه گیری ورودی ، HHHH و یا LLLL نمایش داده شد،

ورودی اندازه گیری شده احتمالاً مشکل دارد. تغذیه را قطع کرده و خط را

بررسی کنید.

* این دستگاه می تواند در محیط های زیر بکار گرفته شود:
فضای داخلی

در ارتفاع: زیر ۲۰۰۰ متر

در محیط با شدت آلودگی ۲

در طبقه بندی نصب ۲

(A) سنسورهای نوری
(B) فیبر نوری
(C) محیط درب
(D) مجاورتی
(E) فشار
(F) چرخشی
(G) سوکت ها
(H) دما
(I) /SSR کنترل کننده های توپولوژی
(J) شمارنده ها
(K) تایмер ها
(L) پنل های اندازه گیری
(M) اندازه گیرهای دور اسرعت/پالس
(N) نمایشگرهای
(O) حسگر
(P) متابع تغذیه سوپریورینگ
(Q) موتورهای پله ای درایور کنترلر
(R) پنل های منطقی/گرافیکی
(S) تجهیزات شبکه فیلد
(T) نرم افزار